

We ensure that systems work better.

**VULKAN**

# MEGIFLEX B

**TECHNISCHE DATEN** TECHNICAL DATA





08/2022

Das Handsymbol kennzeichnet Seiten, auf denen es eine Veränderung zur Vorgängerversion gibt.  
The hand symbol appears on pages which differ from the previous catalogue version.

# INHALT CONTENTS

<b>Eigenschaften</b>	<b>04</b>	<b>Characteristics</b>	<b>04</b>
<b>Baureihenübersicht</b>	<b>06</b>	<b>Summary of Series</b>	<b>06</b>
<b>Technische Daten</b>	<b>08</b>	<b>Technical Data</b>	<b>08</b>
Leistungsdaten	08	Performance Data	08
Geometrische Daten	10	Geometric Data	10
Baureihe 1700	10	Series 1700	10
Baureihe 1701	12	Series 1701	12
Baureihe 1710	14	Series 1710	14
Baureihe 1711	16	Series 1711	16
Baureihe 1720	18	Series 1720	18
Baureihe 1721	20	Series 1721	20
Baureihe 1730	22	Series 1730	22
Baureihe 1731	24	Series 1731	24
Baureihe 1740	26	Series 1740	26
Baureihe 1750	28	Series 1750	28
<b>Gelenkwellenausführung</b>	<b>30</b>	<b>Cardan Shaft Design</b>	<b>30</b>
<b>Erläuterungen des Produktcodes</b>	<b>32</b>	<b>Explanations of the Product Code</b>	<b>32</b>
<b>Gültigkeitsklausel</b>	<b>34</b>	<b>Validity Clause</b>	<b>34</b>



# MEGIFLEX B

## EIGENSCHAFTEN CHARACTERISTICS

# DREHMOMENT TORQUE

## 0,010 kNm – 5,500 kNm

### EINSATZGEBIETE

**Für elastisch und starr aufgestellte dieselmotorische Haupt- und Nebenantriebe im niedrigen Leistungsbereich.**

Die MEGIFLEX B ist eine vielseitig einsetzbare, hochelastische Kupplung. Mit ihrem modularen Aufbau in Kombination mit einem druckbelasteten Element rundet die MEGIFLEX B das VULKAN Produktportfolio ab. Das Gummielement kann durch sein drehweiches, stoßdämpfendes und allseits nachgiebiges Verhalten den unterschiedlichsten Anforderungen gerecht werden. Typische Anwendungen sind Hauptantriebe insbesondere mit kleinen Pods oder Nebenantriebe wie Getriebe PTO/PTI mit angeschlossenen Aggregaten. Die MEGIFLEX B ist in 16 Größen mit je 3 Gummisteifigkeiten als radial ausbaubare oder axial gesteckte Version verfügbar. Neben dem sehr kompakten Element ist die MEGIFLEX B in doppelkardanischer Ausführung als hochverlagernde und drehelastische Gelenkwelle für verschiedenste Einbausituationen anpassbar. Dank der Bauweise hat die MEGIFLEX B eine integrale Durchdrehsicherung.

### PRODUKTVORTEILE

- ⊕ Durch modularen Aufbau sowohl in radial als auch axial ausbaubarer Ausführung und als drehelastische Gelenkwelle verfügbar zur Sicherstellung höchster Lösungsflexibilität
- ⊕ Effektive Schwingungsdämpfung und hohe Verlagerungskapazität garantieren Schutz angeschlossener Aggregate und damit eine hohe Verfügbarkeit der Antriebsanlage
- ⊕ Einfache Montage dank axial gesteckter oder axial verschraubter Elemente
- ⊕ Geräuschdämpfend für höchste Komfortansprüche

### AREAS OF APPLICATION

**For flexibly and rigidly mounted diesel main propulsion and auxiliary drives in the low power range.**

The MEGIFLEX B is a versatile, highly flexible coupling. With its modular design in combination with a compression-loaded element, the MEGIFLEX B complements the VULKAN product portfolio. Due to its torsionally soft, shock-absorbing behaviour and high radial, axial and angular displacement capabilities the rubber element can meet a highly diverse range of requirements. Typical applications are in main propulsion; in particular with small pods, or auxiliary drives such as PTO/PTI with connected power units. The MEGIFLEX B is available in 16 sizes, each with 3 rubber stiffness classes, which can be either radially assembled or plugged in axially depending on the series. In addition to the compact design, the double cardanic MEGIFLEX B series is versatile as a highly displacing and torsionally flexible drive shaft for a broad range of installation situations. The MEGIFLEX B is designed with an inbuilt fail-safe device.

### PRODUCT BENEFITS

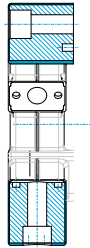
- ⊕ Through its modular design; it can endure high radial, axial and angular displacements and as a torsionally flexible Cardan shaft, the MEGIFLEX B can be used in various applications for the highest solution flexibility.
- ⊕ Effective vibration damping and a high displacement capacity guarantee the protection of connected machinery and thus a high availability of the drive system
- ⊕ Easy installation as elements either assembled axial bolted or plugged in
- ⊕ Noise dampening for highest comfort standards

# MEGIFLEX B

## BAUREIHENÜBERSICHT SUMMARY OF SERIES



**1700**  
Baureihe Series  
Seite 10 Page 10



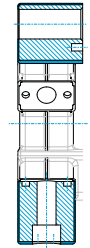
Zur Verbindung eines Flansches oder ähnlichen mit einer Nabe  
Axial verschraubte Ausführung

For connecting a flange or similar to a hub  
Axial bolted connection

Baugruppe Dimension Group J 0420 – J 3040  
Nenn Drehmoment Nominal Torque 0,01 kNm – 5,500 kNm



**1701**  
Baureihe Series  
Seite 12 Page 12



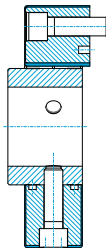
Zur Verbindung eines Flansches oder ähnlichen mit einer Nabe  
Axial steckbare Ausführung

For connecting a flange or similar to a hub  
Axial "plug-in" version

Baugruppe Dimension Group J 0420 – J 3040  
Nenn Drehmoment Nominal Torque 0,01 kNm – 5,500 kNm



**1710**  
Baureihe Series  
Seite 14 Page 14



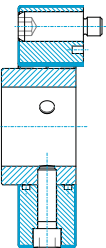
Zur Verbindung eines Flansches oder ähnlichen mit einer Welle  
Axial verschraubte Ausführung

For connecting a flange or similar to a shaft  
Axial bolted connection

Baugruppe Dimension Group J 0420 – J 3040  
Nenn Drehmoment Nominal Torque 0,01 kNm – 5,500 kNm



**1711**  
Baureihe Series  
Seite 16 Page 16



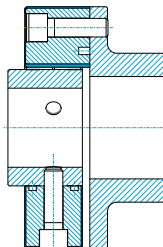
Zur Verbindung eines Flansches oder ähnlichen mit einer Welle  
Axial steckbare Ausführung

For connecting a flange or similar to a shaft  
Axial "plug-in" version

Baugruppe Dimension Group J 0420 – J 3040  
Nenn Drehmoment Nominal Torque 0,01 kNm – 5,500 kNm



**1720**  
Baureihe Series  
Seite 18 Page 18



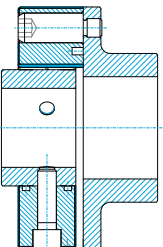
Zur Verbindung zweier Wellen  
Axial verschraubte Ausführung

For connecting two shafts  
Axial bolted connection

Baugruppe Dimension Group J 0420 – J 3040  
Nenn Drehmoment Nominal Torque 0,01 kNm – 5,500 kNm



**1721**  
Baureihe Series  
Seite 20 Page 20



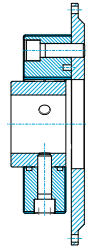
Zur Verbindung zweier Wellen  
Axial steckbare Ausführung

For connecting two shafts  
Axial "plug-in" version

Baugruppe Dimension Group J 0420 – J 3040  
Nenn Drehmoment Nominal Torque 0,01 kNm – 5,500 kNm



**1730**  
Baureihe Series  
Seite 22 Page 22



Zur Verbindung eines SAE-Schwungrades mit einer Welle

Axial verschraubte Ausführung

For connecting a SAE flywheel J620 to a shaft

Axial bolted connection

Baugruppe Dimension Group

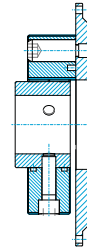
J 1030 – J 3040

Nenn Drehmoment Nominal Torque

0,08 kNm – 5,500 kNm



**1731**  
Baureihe Series  
Seite 24 Page 24



Zur Verbindung eines SAE-Schwungrades mit einer Welle

Axial steckbare Ausführung

For connecting a SAE flywheel J620 to a shaft

Axial "plug-in" version

Baugruppe Dimension Group

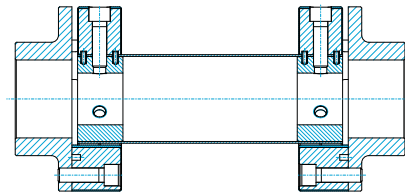
J 1030 – J 3040

Nenn Drehmoment Nominal Torque

0,08 kNm – 5,500 kNm



**1740**  
Baureihe Series  
Seite 26 Page 26



Drehelastische Gelenkwellenausführung

Elementwechsel ohne Verschieben der verbundenen Maschinen

Torsionally flexible Cardan shaft design

Replacement of elements without moving the adjacent machinery

Baugruppe Dimension Group

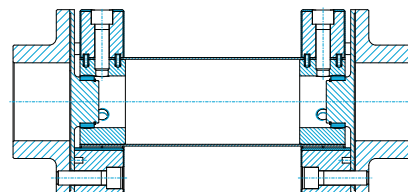
J 0420 – J 3040

Nenn Drehmoment Nominal Torque

0,01 kNm – 5,500 kNm



**1750**  
Baureihe Series  
Seite 28 Page 28



Drehelastische Gelenkwellenausführung

Elementwechsel ohne Verschieben der verbundenen Maschinen mit innerer Abstützung

Torsionally flexible Cardan shaft design

Replacement of elements without moving the adjacent machinery, with inner support

Baugruppe Dimension Group

J 0420 – J 3040

Nenn Drehmoment Nominal Torque

0,01 kNm – 5,500 kNm

# MEGIFLEX B

## LEISTUNGSDATEN PERFORMANCE DATA

Kupplungstyp Type of Coupling		$T_{KN}^{1)}$	$T_{Kmax1}$	$T_{KW}$	$P_{KV30}^{1)}$	$n_{Kmax}$	$\Delta K_s$	$\Delta K_r^{3)}$	$\Delta K_w^{3)}$	$C_{ax\ stat}^{2)}$	$C_{rdyn}^{2)}$	$C_{wdyn}^{2)}$	$C_{tdyn}^{2)4)}$	$\psi^{2)}$
		[kNm]	[kNm]	[kNm]	[kW]	[1/min]	[mm]	[mm]	[°]	[kN/mm]	[kN/mm]	[kNm/°]	[kNm/rad]	[-]
Größe	Baugruppe	Nenn Drehmoment	Max. Drehmoment <sub>1</sub>	Wechsel-drehmoment	Verlust-leistung	Drehzahl	Axialer Kupplungs-versatz	Radialer Kupplungs-versatz	Winkliger Kupplungs-versatz	Statische Axiale Federsteife	Dyn. Radiale Federsteife	Dyn. Winkliger Federsteife	Dyn. Drehfedersteife	Verhältnis-mäßige Dämpfung
Size	Dimension Group	Nominal Torque	Max. Torque <sub>1</sub>	Vibratory Torque	Power Loss	Rotational Speed	Axial Coupling Displacement	Radial Coupling Displacement	Angular Coupling Displacement	Static Axial Stiffness	Dyn. Radial Stiffness	Dyn. Angular Stiffness	Dyn. Torsional Stiffness	Relative Damping
J 0421	J0420	0,010	0,015	0,004	0,023	10.000	2,0	0,5	2,6	0,025	0,130	0,0003	0,07	0,80
J 0422	J0420	0,013	0,020	0,005	0,023	10.000	2,0	0,5	2,6	0,038	0,200	0,0004	0,08	0,70
J 0425	J0420	0,016	0,024	0,006	0,023	10.000	2,0	0,5	2,6	0,076	0,400	0,0008	0,26	1,10
J 0621	J0620	0,020	0,030	0,008	0,031	8.000	3,0	1,5	3,0	0,015	0,130	0,0003	0,17	0,60
J 0622	J0620	0,025	0,038	0,010	0,031	8.000	3,0	1,5	3,0	0,022	0,195	0,0004	0,19	0,70
J 0625	J0620	0,031	0,047	0,012	0,031	8.000	3,0	1,5	3,0	0,044	0,390	0,0008	0,63	1,10
J 0831	J0830	0,040	0,060	0,016	0,040	7.000	3,0	1,5	3,0	0,060	0,315	0,0008	0,36	0,60
J 0832	J0830	0,050	0,075	0,020	0,040	7.000	3,0	1,5	3,0	0,070	0,485	0,0010	0,42	0,70
J 0835	J0830	0,060	0,090	0,024	0,040	7.000	3,0	1,5	3,0	0,265	1,360	0,0040	2,00	1,10
J 1031	J1030	0,080	0,120	0,030	0,055	6.500	4,0	1,0	3,0	0,055	0,395	0,0015	1,00	0,60
J 1032	J1030	0,100	0,150	0,040	0,055	6.500	4,0	1,0	3,0	0,065	0,605	0,0020	1,30	0,70
J 1035	J1030	0,120	0,180	0,050	0,055	6.500	4,0	1,0	2,0	0,270	2,310	0,0097	3,30	1,10
J 1041	J1040	0,120	0,180	0,050	0,070	6.500	4,0	2,0	2,0	0,225	1,070	0,0067	2,80	0,70
J 1042	J1040	0,150	0,225	0,060	0,070	6.500	4,0	2,0	2,0	0,240	1,490	0,0081	3,30	0,70
J 1045	J1040	0,180	0,270	0,070	0,070	6.500	4,0	1,2	2,0	0,660	3,445	0,0190	9,90	1,10
J 1231	J1230	0,160	0,240	0,065	0,063	6.000	5,0	3,0	3,0	0,095	0,495	0,0029	1,90	0,60
J 1232	J1230	0,200	0,300	0,080	0,063	6.000	5,0	3,0	3,0	0,110	0,755	0,0039	2,40	0,60
J 1235	J1230	0,250	0,375	0,100	0,063	6.000	5,0	1,6	3,0	0,380	2,010	0,0170	6,70	1,00
J 1241	J1240	0,220	0,330	0,090	0,080	6.000	5,0	2,0	2,0	0,285	1,335	0,0130	6,30	0,70
J 1242	J1240	0,270	0,405	0,110	0,080	6.000	5,0	2,0	2,0	0,350	1,865	0,0160	7,00	0,70
J 1245	J1240	0,340	0,510	0,135	0,080	6.000	5,0	1,0	2,0	0,915	5,955	0,0610	19,70	1,00
J 1431	J1430	0,250	0,375	0,100	0,071	5.000	5,0	2,5	3,0	0,105	0,555	0,0041	2,30	0,60
J 1432	J1430	0,310	0,465	0,125	0,071	5.000	5,0	2,5	3,0	0,125	0,845	0,0055	3,00	0,70
J 1435	J1430	0,390	0,585	0,155	0,071	5.000	5,0	1,6	3,0	0,310	1,960	0,0260	8,00	1,10
J 1441	J1440	0,340	0,510	0,135	0,084	5.000	5,0	2,5	2,0	0,320	1,495	0,0180	7,50	0,60
J 1442	J1440	0,425	0,635	0,170	0,084	5.000	5,0	2,2	2,0	0,390	2,085	0,0220	9,30	0,70
J 1445	J1440	0,530	0,795	0,210	0,084	5.000	5,0	1,0	2,0	0,895	5,690	0,0760	24,80	1,10

### Siehe Erläuterung der Technischen Daten

- 1) Der Betriebszustand der Anlage kann eine Korrektur der gegebenen Werte notwendig machen.
- 2) Materialbedingte Toleranz von +/-15% möglich.
- 3) Für eine Betriebsdrehzahl größer 1.500 min-1 ist der Katalogwert mit  $S_n = \sqrt{1500/n}$  zu reduzieren. In Summe darf die reduzierte radiale und winkelige Verlagerung 100% nicht überschreiten, z.B.  $40\% * K_r * S_n + 60\% * K_w * S_n \leq 100\%$ .
- 4) Wert bezieht sich auf den Betriebspunkt bei  $0,75x T_{KN}$

### See Explanation of the Technical Data

- 1) The operating state of the system can make it necessary to correct the values given.
- 2) Material caused tolerance of +/-15% possible
- 3) For an operating speed above 1.500 min-1 the catalogue value shall be reduced by  $S_n = \sqrt{1500/n}$ . In total, the reduced radial and angular displacement must not exceed 100%, e.g.  $40\% * K_r * S_n + 60\% * K_w * S_n \leq 100\%$ .
- 4) The value refers to the operating point of  $0,75x T_{KN}$



Kupplungstyp Type of Coupling		$T_{KN}$	$T_{Kmax1}$	$T_{KW}$	$P_{KV30}$	$n_{Kmax}$	$\Delta K_s$	$\Delta K_r^{3)}$	$\Delta K_w^{3)}$	$C_{ax\ stat}^{2)}$	$C_{rdyn}^{2)}$	$C_{wdyn}^{2)}$	$C_{Tdyn}^{2)4)}$	$\psi^{2)}$
		[kNm]	[kNm]	[kNm]	[kW]	[1/min]	[mm]	[mm]	[°]	[kN/mm]	[kN/mm]	[kNm/°]	[kNm/rad]	[-]
Größe	Baugruppe	Nenn Drehmoment	Max. Drehmoment <sub>1</sub>	Wechsel-drehmoment	Verlust-Leistung	Drehzahl	Axialer Kupplungs-versatz	Radialer Kupplungs-versatz	Winkliger Kupplungs-versatz	Statische Axiale Federsteife	Dyn. Radiale Federsteife	Dyn. Winkliger Federsteife	Dyn. Drehfedersteife	Verhältnis-mäßige Dämpfung
Size	Dimension Group	Nominal Torque	Max. Torque <sub>1</sub>	Vibratory Torque	Power Loss	Rotational Speed	Axial Coupling Displacement	Radial Coupling Displacement	Angular Coupling Displacement	Static Axial Stiffness	Dyn. Radial Stiffness	Dyn. Angular Stiffness	Dyn. Torsional Stiffness	Relative Damping
J 1631	J1630	0,400	0,600	0,160	0,095	4.500	5,0	3,5	3,0	0,125	0,650	0,0068	5,40	0,70
J 1632	J1630	0,500	0,750	0,200	0,095	4.500	5,0	3,1	3,0	0,130	1,000	0,0090	7,40	0,80
J 1635	J1630	0,620	0,930	0,250	0,095	4.500	5,0	1,5	3,0	0,715	3,530	0,0450	17,10	1,00
J 1641	J1640	0,600	0,900	0,240	0,120	4.500	5,0	3,0	2,0	0,375	1,765	0,0300	13,40	0,60
J 1642	J1640	0,750	1,125	0,300	0,120	4.500	5,0	2,4	2,0	0,330	2,460	0,0370	15,40	0,70
J 1645	J1640	0,930	1,395	0,370	0,120	4.500	5,0	1,2	2,0	1,025	7,660	0,1150	40,90	0,90
J 1741	J1740	0,800	1,200	0,320	0,089	4.500	3,0	2,2	2,0	0,450	2,500	0,0310	18,10	0,60
J 1742	J1740	1,000	1,500	0,400	0,089	4.500	3,0	1,7	2,0	0,520	3,750	0,0440	20,70	0,70
J 1745	J1740	1,000	1,500	0,400	0,089	4.500	3,0	0,9	1,7	1,825	8,155	0,1450	53,40	1,00
J 2131	J2130	0,900	1,350	0,360	0,125	3.600	5,0	2,5	3,0	0,160	0,850	0,0150	12,90	0,60
J 2132	J2130	1,125	1,690	0,450	0,125	3.600	5,0	2,5	3,0	0,190	1,300	0,0200	15,10	0,60
J 2135	J2130	1,230	1,840	0,490	0,125	3.600	5,0	1,4	1,9	0,810	4,420	0,1400	38,40	1,10
J 2141	J2140	1,400	2,100	0,560	0,160	3.600	5,0	3,4	2,0	0,350	2,300	0,0660	28,30	0,50
J 2142	J2140	1,750	2,625	0,700	0,160	3.600	5,0	2,6	2,0	0,380	3,200	0,0810	36,40	0,60
J 2145	J2140	1,920	2,880	0,770	0,160	3.600	5,0	1,1	1,8	1,820	9,950	0,2400	96,70	1,00
J 2841	J2840	2,500	3,750	1,000	0,151	3.000	5,0	2,9	2,0	0,635	2,995	0,1450	46,20	0,50
J 2842	J2840	3,125	4,690	1,250	0,151	3.000	5,0	2,2	2,0	0,785	4,175	0,1800	55,30	0,60
J 2845	J2840	3,905	5,860	1,560	0,151	3.000	5,0	1,1	1,4	2,010	10,870	0,4300	166,60	0,90
J 3041	J3040	5,000	7,500	2,000	0,253	2.500	5,0	3,6	2,0	0,680	3,205	0,1800	85,40	0,50
J 3042	J3040	5,000	7,500	2,000	0,253	2.500	5,0	2,8	2,0	0,840	4,470	0,2200	97,80	0,60
J 3045	J3040	5,500	8,250	2,200	0,253	2.500	5,0	1,1	1,4	4,595	17,125	0,6400	339,20	1,00

#### Siehe Erläuterung der Technischen Daten

- 1) Der Betriebszustand der Anlage kann eine Korrektur der gegebenen Werte notwendig machen.
- 2) Materialbedingte Toleranz von +/-15% möglich.
- 3) Für eine Betriebsdrehzahl größer 1.500 min-1 ist der Katalogwert  $S_n = v(1500/n)$  zu reduzieren. In Summe darf die reduzierte radiale und winklige Verlagerung 100% nicht überschreiten, z.B.  $40\% * K_r * S_n + 60\% * K_w * S_n \leq 100\%$ .
- 4) Wert bezieht sich auf den Betriebspunkt bei  $0,75x T_{KN}$

#### See Explanation of the Technical Data

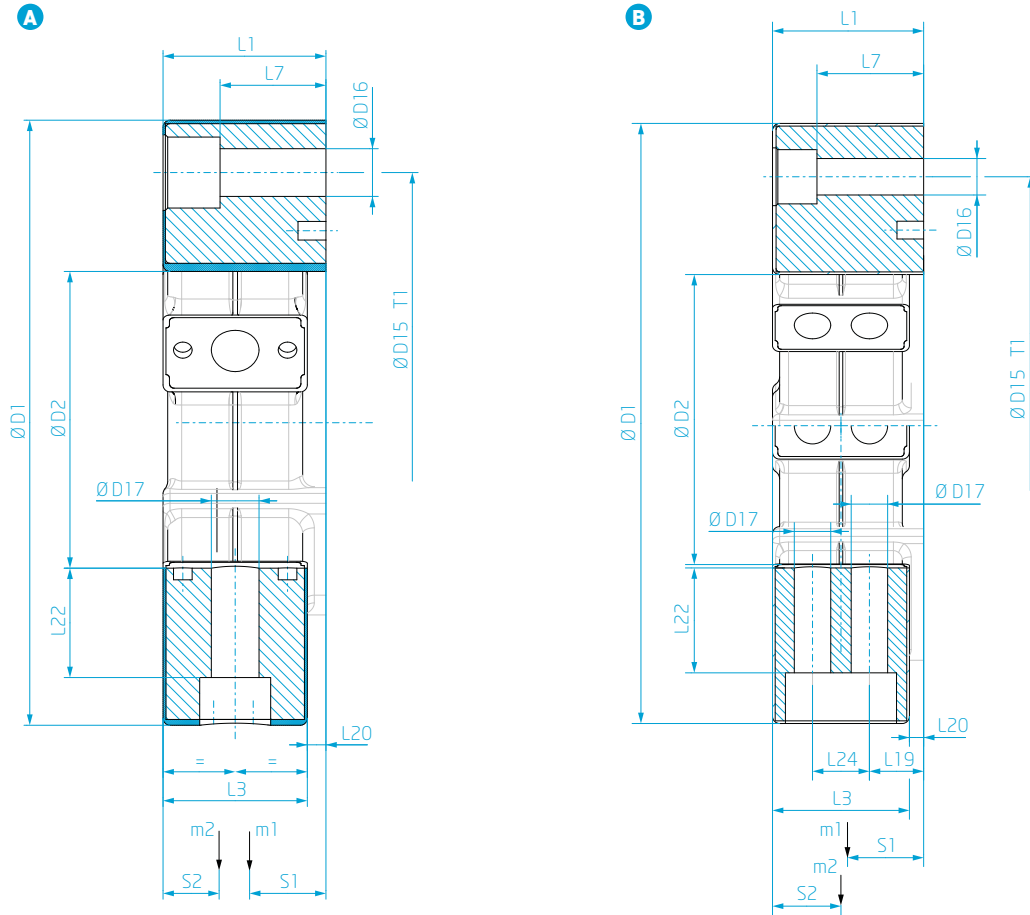
- 1) The operating state of the system can make it necessary to correct the values given.
- 2) Material caused tolerance of +/-15% possible
- 3) For an operating speed above 1.500 min-1 the catalogue value shall be reduced by  $S_n = v(1500/n)$ . In total, the reduced radial and angular displacement must not exceed 100%, e.g.  $40\% * K_r * S_n + 60\% * K_w * S_n \leq 100\%$ .
- 4) The value refers to the operating point of  $0,75x T_{KN}$



# MEGIFLEX B

BAUREIHE SERIES  
1700

## GEOMETRISCHE DATEN GEOMETRIC DATA



Baugruppe  
Dimension Group

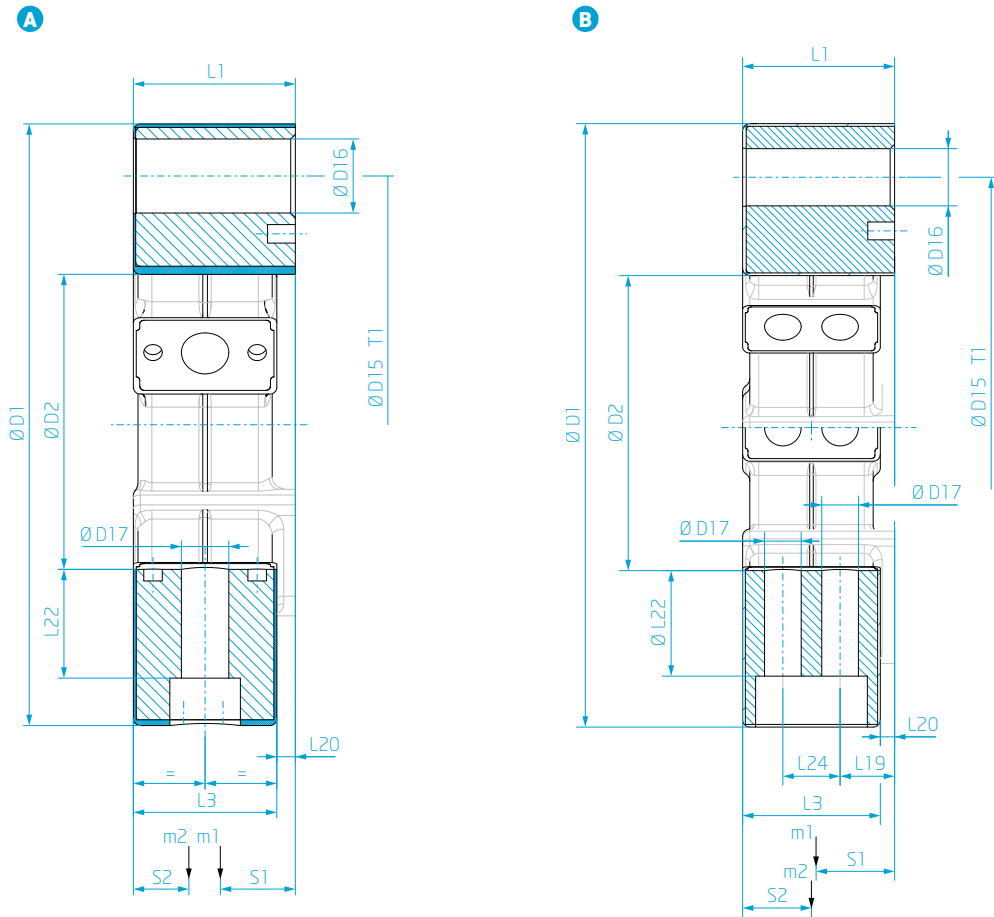
Abbildung  
Figure

Abmessungen  
Dimension

		$D_1$	$D_2$	$D_{15}$	$T_1$	$D_{16}$	$D_{17}$	$L_1$	$L_3$	$L_7$
		[mm]	[mm]	[mm]	[-] Teilung/holes	[mm]	[mm]	[mm]	[mm]	[mm]
J 0420	A	56,0	30,0	44,0	2	6,5	6,5	24,0	22,0	18,0
J 0620	A	85,0	40,0	68,0	2	8,5	8,5	24,0	20,0	12,0
J 0830	A	100,0	45,0	80,0	3	8,5	8,5	28,0	24,0	17,0
J 1030	A	122,0	60,0	100,0	3	10,5	10,5	32,0	28,0	20,5
J 1040	A	122,0	60,0	100,0	4	10,5	10,5	32,0	28,0	20,5
J 1230	A	150,0	70,0	125,0	3	12,5	12,5	42,0	36,0	23,5
J 1240	A	150,0	70,0	125,0	4	12,5	12,5	42,0	36,0	23,5
J 1430	A	170,0	85,0	140,0	3	14,5	14,5	46,0	40,0	26,0
J 1440	A	170,0	85,0	140,0	4	14,5	14,5	46,0	40,0	26,0
J 1630	A	200,0	100,0	165,0	3	16,5	16,5	58,0	50,0	34,5
J 1640	A	200,0	100,0	165,0	4	16,5	16,5	58,0	50,0	34,5
J 1740	A	205,0	100,0	165,0	4	16,5	16,5	65,0	61,0	34,5
J 2130	A	260,0	125,0	215,0	3	20,5	20,5	70,0	62,0	45,5
J 2140	A	260,0	125,0	215,0	4	20,5	20,5	70,0	62,0	45,5
J 2840	B	340,0	160,0	280,0	4	20,5	20,5	85,0	77,0	60,0
J 3040	B	372,0	170,0	300,0	4	24,5	20,5	105,0	95,5	67,5

Abmessungen Dimension				Massenträgheitsmomente Mass moments of inertia		Masse Mass		Schwerpunktsabstand Distance to center of gravity		Anmerkungen Notes
$L_{19}$	$L_{20}$	$L_{22}$	$L_{24}$	$J_1$	$J_2$	$m_1$	$m_2$	$S_1$	$S_2$	
[mm]	[mm]	[mm]	[mm]	[kgm <sup>2</sup> 10 <sup>-3</sup> ]	[kgm <sup>2</sup> 10 <sup>-3</sup> ]	[kg]	[kg]	[mm]	[mm]	
-	2,0	5,0	-	0,008	0,018	0,020	0,040	11,3	11,0	Alle Massen, Schwerpunkte und Massenträgheitsmomente beziehen sich auf min. Nabenbohrung (∅ D3 min).
-	4,0	14,2	-	0,096	0,220	0,090	0,210	11,0	10,0	
-	4,0	18,5	-	0,120	0,130	0,080	0,100	13,9	12,0	
-	4,0	20,5	-	0,350	0,340	0,150	0,150	16,0	14,0	
-	4,0	20,5	-	0,390	0,370	0,160	0,180	15,5	14,0	
-	6,0	25,2	-	0,980	1,080	0,280	0,330	21,4	18,0	
-	6,0	25,2	-	1,100	1,260	0,310	0,390	20,8	18,0	
-	6,0	27,0	-	1,850	1,780	0,400	0,410	23,1	20,0	
-	6,0	27,0	-	2,070	2,100	0,450	0,500	22,5	20,0	
-	8,0	34,5	-	4,540	4,240	0,710	0,720	29,4	25,0	
-	8,0	34,5	-	5,070	4,850	0,790	0,820	28,8	25,0	
-	4,0	34,5	-	6,650	6,950	0,990	1,130	31,5	30,5	
-	8,0	47,0	-	16,900	16,090	1,620	1,650	35,6	31,0	
-	8,0	47,0	-	18,830	19,200	1,730	1,950	34,9	30,9	
30,5	8,0	59,0	32,0	63,240	125,400	3,500	7,750	42,9	38,8	
38,3	9,5	71,0	38,0	120,780	121,670	5,630	6,230	51,6	48,0	

### GEOMETRISCHE DATEN GEOMETRIC DATA



Baugruppe  
Dimension Group

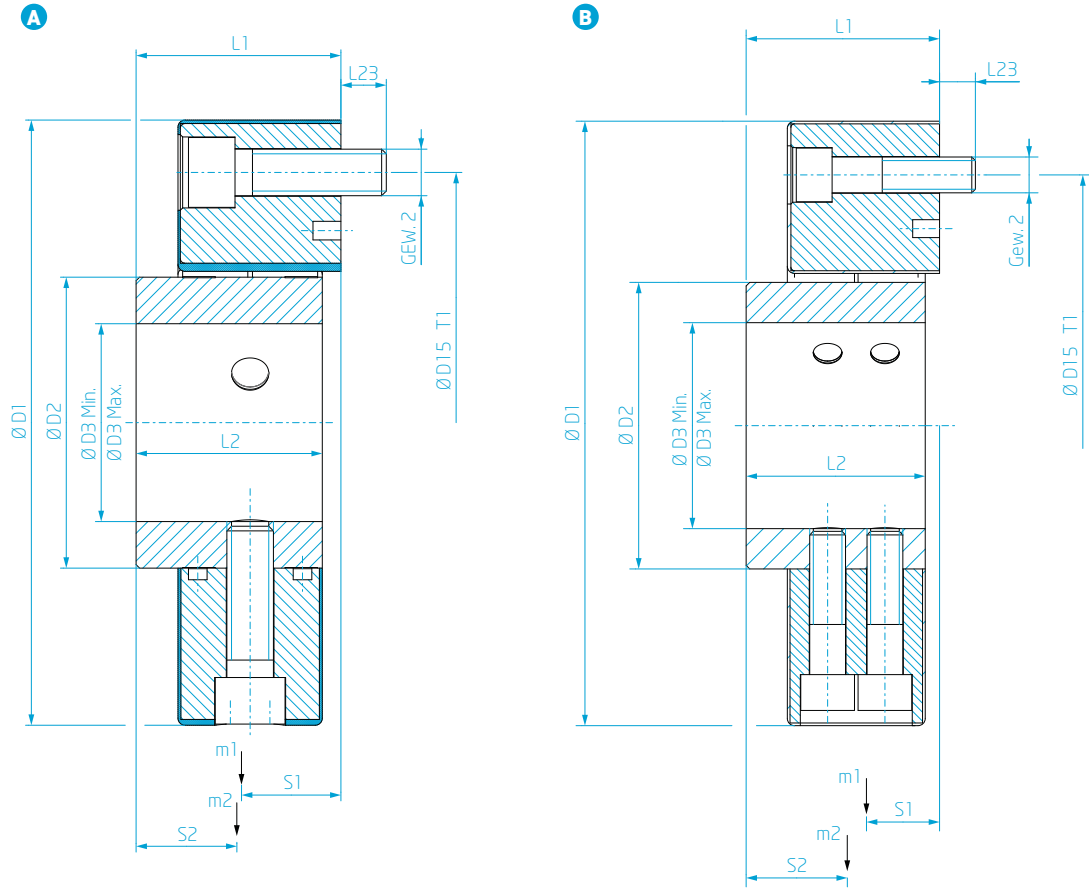
Abbildung  
Figure

Abmessungen  
Dimension

		$D_1$	$D_2$	$D_{15}$	$T_1$	$D_{16}$	$D_{17}$	$L_1$	$L_3$
		[mm]	[mm]	[mm]	[-] Teilung/holes	[mm]	[mm]	[mm]	[mm]
J 0420	A	56,0	30,0	44,0	2	10,0	6,5	24,0	22,0
J 0620	A	85,0	40,0	68,0	2	14,0	8,5	24,0	20,0
J 0830	A	100,0	45,0	80,0	3	14,0	8,5	28,0	24,0
J 1030	A	122,0	60,0	100,0	3	17,0	10,5	32,0	28,0
J 1040	A	122,0	60,0	100,0	4	17,0	10,5	32,0	28,0
J 1230	A	150,0	70,0	125,0	3	19,0	12,5	42,0	36,0
J 1240	A	150,0	70,0	125,0	4	19,0	12,5	42,0	36,0
J 1430	A	170,0	85,0	140,0	3	22,0	14,5	46,0	40,0
J 1440	A	170,0	85,0	140,0	4	22,0	14,5	46,0	40,0
J 1630	A	200,0	100,0	165,0	3	25,0	16,5	58,0	50,0
J 1640	A	200,0	100,0	165,0	4	25,0	16,5	58,0	50,0
J 1740	A	205,0	100,0	165,0	4	25,0	16,5	65,0	61,0
J 2130	A	260,0	125,0	215,0	3	32,0	20,5	70,0	62,0
J 2140	A	260,0	125,0	215,0	4	32,0	20,5	70,0	62,0
J 2840	B	340,0	160,0	280,0	4	32,0	20,5	85,0	77,0
J 3040	B	372,0	170,0	300,0	4	45,0	20,5	105,0	95,5

Abmessungen Dimension				Massenträgheitsmomente Mass moments of inertia		Masse Mass		Schwerpunktsabstand Distance to center of gravity		Anmerkungen Notes
$L_{19}$	$L_{20}$	$L_{22}$	$L_{24}$	$J_1$	$J_2$	$m_1$	$m_2$	$S_1$	$S_2$	
[mm]	[mm]	[mm]	[mm]	[kgm <sup>2</sup> 10 <sup>-3</sup> ]	[kgm <sup>2</sup> 10 <sup>-3</sup> ]	[kg]	[kg]	[mm]	[mm]	
-	2,0	5,0	-	0,006	0,018	0,010	0,040	12,2	11,0	Alle Massen, Schwerpunkte und Massenträgheitsmomente beziehen sich auf min. Nabenbohrung (Ø D3 min).
-	4,0	14,2	-	0,073	0,215	0,070	0,210	12,2	10,0	
-	4,0	18,5	-	0,100	0,130	0,070	0,100	14,9	12,0	
-	4,0	20,5	-	0,290	0,340	0,120	0,150	17,0	14,0	
-	4,0	20,5	-	0,300	0,370	0,130	0,180	16,7	14,0	
-	6,0	25,2	-	0,850	1,080	0,250	0,330	22,5	18,0	
-	6,0	25,2	-	0,930	1,260	0,270	0,390	22,0	18,0	
-	6,0	27,0	-	1,600	1,800	0,350	0,420	24,3	20,0	
-	6,0	27,0	-	1,750	2,100	0,380	0,500	23,9	20,0	
-	8,0	34,5	-	3,980	4,240	0,630	0,720	30,8	25,0	
-	8,0	34,5	-	4,330	4,850	0,680	0,820	30,4	25,0	
-	4,0	34,5	-	5,900	6,940	0,880	1,130	33,1	30,5	
-	8,0	47,0	-	14,700	16,090	1,430	1,660	37,0	31,0	
-	8,0	47,0	-	15,890	19,200	1,480	1,950	36,6	30,9	
30,5	8,0	59,0	32,0	56,860	125,400	3,170	7,750	44,0	38,8	
38,3	9,5	71,0	38,0	99,080	121,700	4,680	6,230	53,8	48,0	

### GEOMETRISCHE DATEN GEOMETRIC DATA



Baugruppe  
Dimension Group

Abbildung  
Figure

Abmessungen  
Dimension

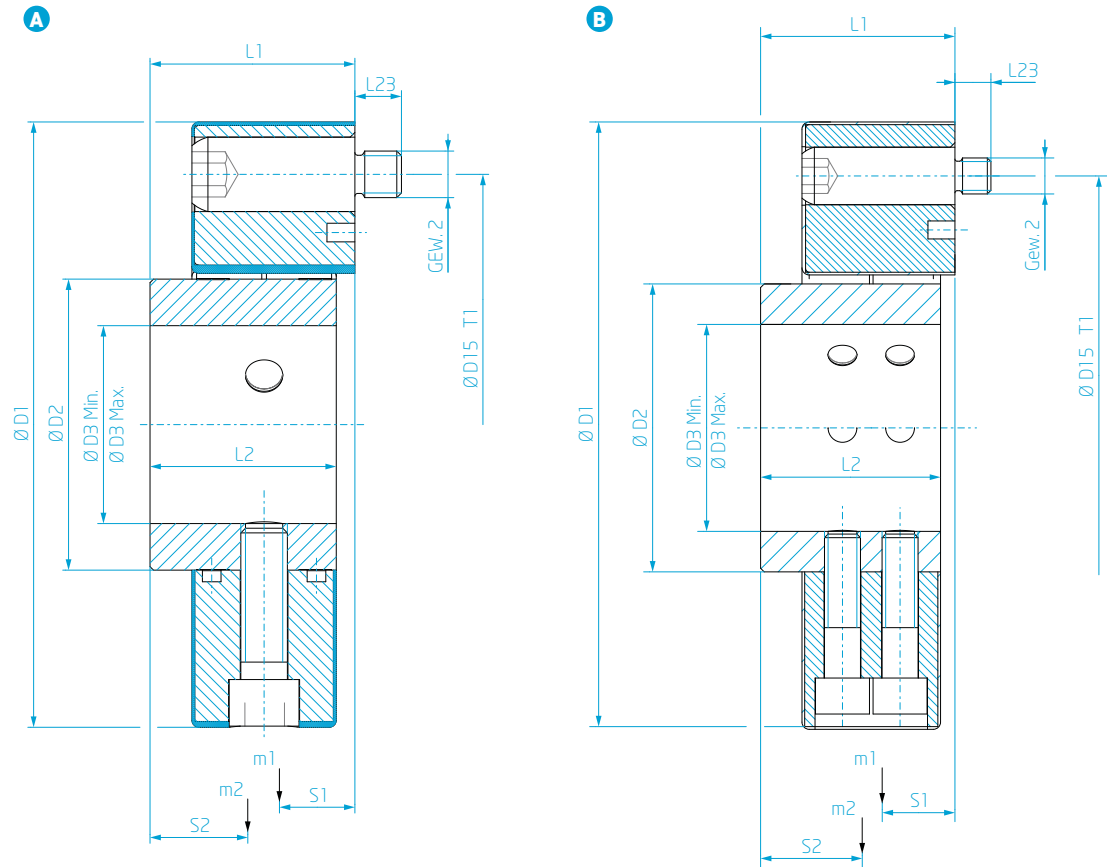
		$D_1$	$D_2$	$D_3$		$D_{15}$	$T_1$	$GEW.2$	$L_1$	
		[mm]	[mm]	[mm] Min.	[mm] Max.	[mm]	[-] Teilung/holes	[mm]	[mm] Min.	[mm] Max.
J 0420	A	56,0	30,0	8,0	19,0	44,0	2	M6	-	26,0
J 0620	A	85,0	40,0	10,0	26,0	68,0	2	M8	-	32,0
J 0830	A	100,0	45,0	12,0	30,0	80,0	3	M8	-	34,0
J 1030	A	122,0	60,0	12,0	38,0	100,0	3	M10	-	46,0
J 1040	A	122,0	60,0	12,0	38,0	100,0	4	M10	-	46,0
J 1230	A	150,0	70,0	15,0	48,0	125,0	3	M12	-	56,0
J 1240	A	150,0	70,0	15,0	48,0	125,0	4	M12	-	56,0
J 1430	A	170,0	85,0	15,0	55,0	140,0	3	M14	-	61,0
J 1440	A	170,0	85,0	15,0	55,0	140,0	4	M14	-	61,0
J 1630	A	200,0	100,0	20,0	65,0	165,0	3	M16	-	74,0
J 1640	A	200,0	100,0	20,0	65,0	165,0	4	M16	-	74,0
J 1740	A	205,0	100,0	20,0	65,0	165,0	4	M16	-	70,0
J 2130	A	260,0	125,0	30,0	85,0	215,0	3	M20	-	88,0
J 2140	A	260,0	125,0	30,0	85,0	215,0	4	M20	-	88,0
J 2840	B	340,0	160,0	40,0	115,0	280,0	4	M20	-	108,0
J 3040	B	372,0	170,0	50,0	120,0	300,0	4	M24	114,5	134,5

Abmessungen Dimension		Massenträgheitsmomente Mass moments of inertia				Masse Mass		Schwerpunktsabstand Distance to center of gravity		Anmerkungen Notes
<b>L<sub>2</sub></b>		<b>L<sub>23</sub></b>		<b>J<sub>1</sub></b>	<b>J<sub>2</sub></b>	<b>m<sub>1</sub></b>	<b>m<sub>2</sub></b>	<b>S<sub>1</sub></b>	<b>S<sub>2</sub></b>	
[mm] Min.	[mm] Max.	[mm]	[mm]	[kgm <sup>2</sup> 10 <sup>-3</sup> ]	[kgm <sup>2</sup> 10 <sup>-3</sup> ]	[kg]	[kg]	[mm]	[mm]	
-	24,0	7,0	0,017	0,037	0,030	0,180	11,2	12,3		
-	28,0	8,0	0,131	0,300	0,120	0,510	10,4	15,8		
-	30,0	8,0	0,210	0,290	0,130	0,510	12,9	15,8		
-	42,0	9,5	0,590	0,940	0,240	1,160	15,1	22,4		
-	42,0	9,5	0,700	1,040	0,290	1,210	14,7	22,6		
-	50,0	11,5	1,570	2,410	0,430	1,970	19,1	26,6		
-	50,0	11,5	1,890	2,740	0,510	2,070	18,5	26,9		
-	55,0	14,0	3,010	4,840	0,630	3,050	20,6	29,0		
-	55,0	14,0	3,620	5,450	0,760	3,190	19,9	29,3		
-	66,0	15,5	7,070	11,240	1,080	5,080	26,6	34,6		
-	66,0	15,5	8,440	12,480	1,280	5,280	25,9	34,9		
-	66,0	15,5	10,030	14,580	1,480	5,590	28,1	33,7		
-	80,0	19,5	25,550	37,570	2,360	9,950	33,2	42,0		
-	80,0	19,5	30,370	42,830	2,720	10,460	32,4	42,4		
-	100,0	20,0	85,660	206,060	4,640	25,410	41,1	54,3		
105,0	125,0	28,0	164,920	242,490	7,600	30,620	48,7	66,6		

Alle Massen, Schwerpunkte und Massenträgheitsmomente beziehen sich auf min. Nabenbohrung (∅ D3 min).

All masses, focal points and mass moments of inertia refer to min. hub bore (∅ D3 min).

### GEOMETRISCHE DATEN GEOMETRIC DATA



Baugruppe  
Dimension Group

Abbildung  
Figure

Abmessungen  
Dimension

		$D_1$	$D_2$	$D_3$		$D_{15}$	$T_1$	$GEW.2$	$L_1$	
		[mm]	[mm]	[mm] Min.	[mm] Max.	[mm]	[-] Teilung/holes	[mm]	[mm] Min.	[mm] Max.
J 0420	A	56,0	30,0	8,0	19,0	44,0	2	M6	-	26,0
J 0620	A	85,0	40,0	10,0	26,0	68,0	2	M8	-	32,0
J 0830	A	100,0	45,0	12,0	30,0	80,0	3	M8	-	34,0
J 1030	A	122,0	60,0	12,0	38,0	100,0	3	M10	-	46,0
J 1040	A	122,0	60,0	12,0	38,0	100,0	4	M10	-	46,0
J 1230	A	150,0	70,0	15,0	48,0	125,0	3	M12	-	56,0
J 1240	A	150,0	70,0	15,0	48,0	125,0	4	M12	-	56,0
J 1430	A	170,0	85,0	15,0	55,0	140,0	3	M14	-	61,0
J 1440	A	170,0	85,0	15,0	55,0	140,0	4	M14	-	61,0
J 1630	A	200,0	100,0	20,0	65,0	165,0	3	M16	-	74,0
J 1640	A	200,0	100,0	20,0	65,0	165,0	4	M16	-	74,0
J 1740	A	205,0	100,0	20,0	65,0	165,0	4	M16	-	70,0
J 2130	A	260,0	125,0	30,0	85,0	215,0	3	M20	-	88,0
J 2140	A	260,0	125,0	30,0	85,0	215,0	4	M20	-	88,0
J 2840	B	340,0	160,0	40,0	115,0	280,0	4	M20	-	108,0
J 3040	B	372,0	170,0	50,0	120,0	300,0	4	M24	114,5	134,5

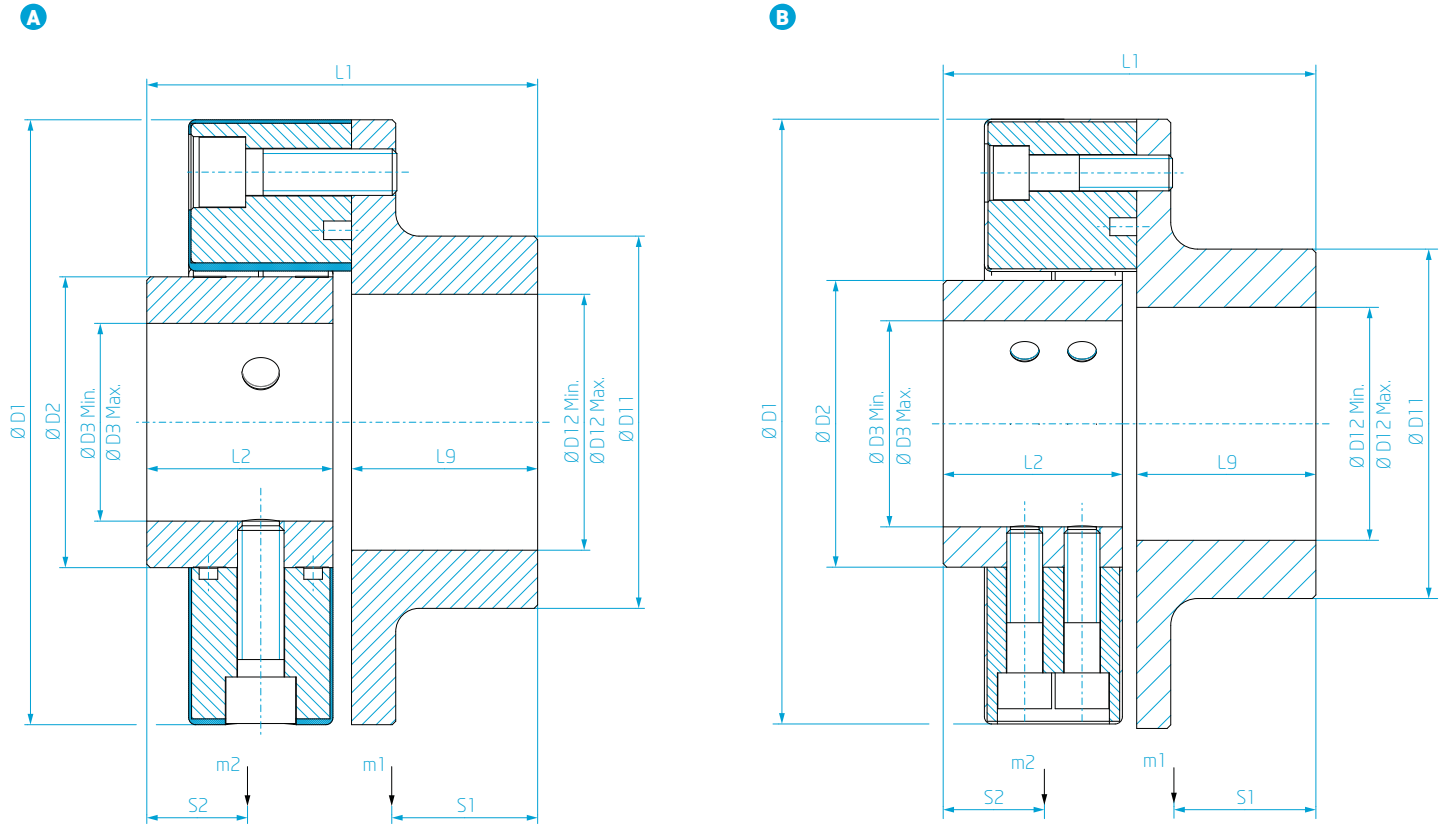


Abmessungen Dimension		Massenträgheitsmomente Mass moments of inertia				Masse Mass		Schwerpunktsabstand Distance to center of gravity		Anmerkungen Notes
<b>L<sub>2</sub></b>		<b>L<sub>23</sub></b>	<b>J<sub>1</sub></b>	<b>J<sub>2</sub></b>	<b>m<sub>1</sub></b>	<b>m<sub>2</sub></b>	<b>S<sub>1</sub></b>	<b>S<sub>2</sub></b>		
[mm] Min.	[mm] Max.	[mm]	[kgm <sup>2</sup> 10 <sup>-3</sup> ]	[kgm <sup>2</sup> 10 <sup>-3</sup> ]	[kg]	[kg]	[mm]	[mm]		
-	24,0	7,0	0,021	0,037	0,040	0,180	10,5	12,3		
-	28,0	8,0	0,140	0,300	0,130	0,510	10,9	15,8		
-	30,0	8,0	0,260	0,290	0,170	0,510	12,8	15,8		
-	42,0	10,0	0,720	0,940	0,300	1,160	14,5	22,4		
-	42,0	10,0	0,890	1,040	0,360	1,210	14,2	22,6		
-	50,0	12,0	1,960	2,410	0,530	1,970	19,4	26,6		
-	50,0	12,0	2,420	2,740	0,640	2,070	18,9	26,9		
-	55,0	14,0	3,640	4,850	0,760	3,050	20,8	29,0		
-	55,0	14,0	4,480	5,450	0,930	3,190	20,3	29,3		
-	66,0	16,0	8,600	11,240	1,310	5,080	26,7	34,6		
-	66,0	16,0	10,490	12,480	1,570	5,280	26,1	34,9		
-	66,0	16,0	12,070	14,580	1,780	5,590	27,9	33,7		
-	80,0	20,0	30,360	37,570	2,770	9,950	32,6	42,0		
-	80,0	20,0	36,770	42,830	3,270	10,460	31,9	42,4		
-	100,0	20,0	99,570	206,060	5,340	25,410	40,6	54,3		
105,0	125,0	28,0	221,000	242,490	10,050	30,630	49,9	66,6		

Alle Massen, Schwerpunkte und Massenträgheitsmomente beziehen sich auf min. Nabenbohrung (∅ D3 min).

All masses, focal points and mass moments of inertia refer to min. hub bore (∅ D3 min).

### GEOMETRISCHE DATEN GEOMETRIC DATA



Baugruppe  
Dimension Group

Abbildung  
Figure

Abmessungen  
Dimension

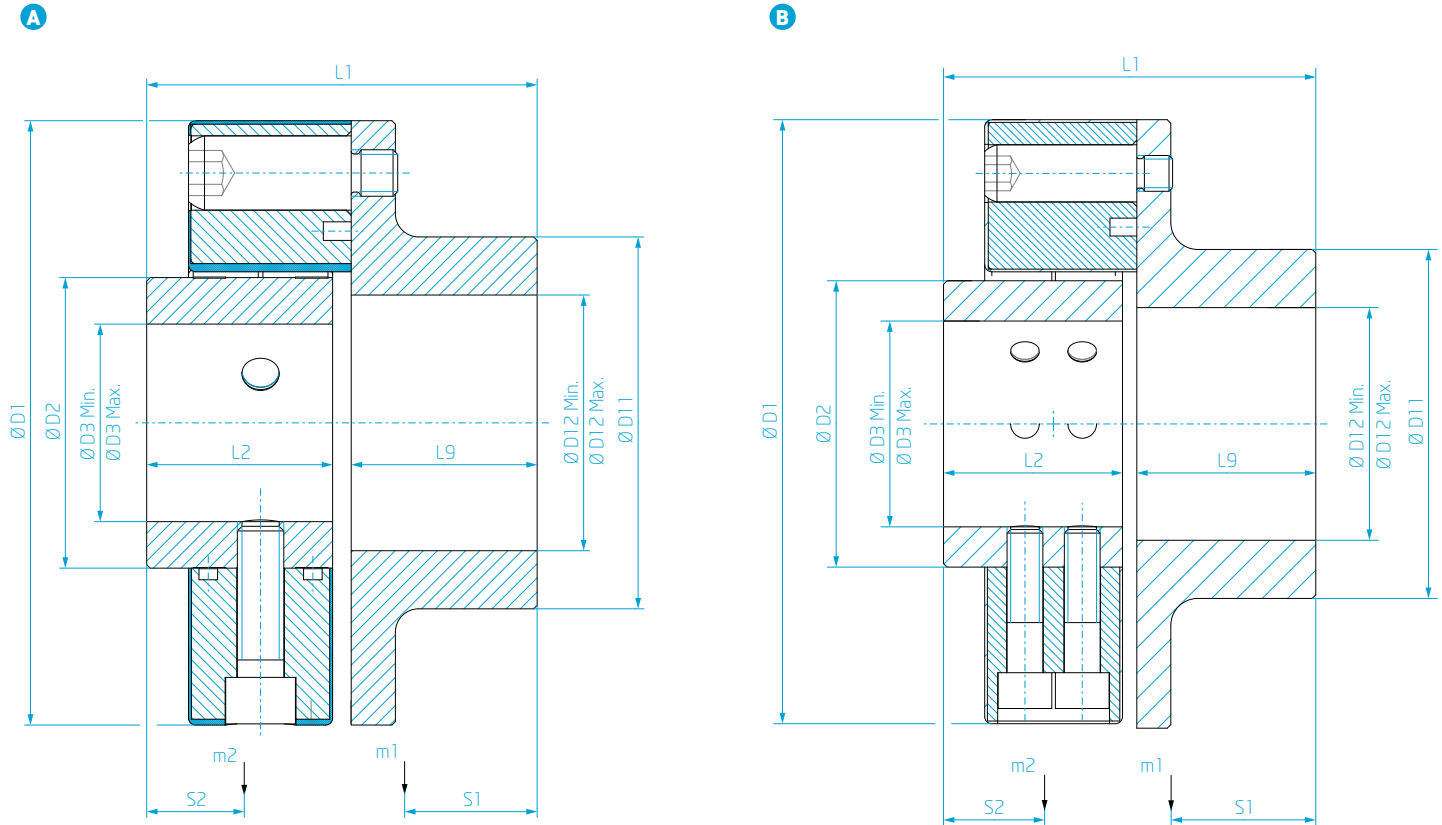
		A	$D_1$	$D_2$	$D_3$		$D_{11}$	$D_{12}$		$L_1$		$L_2$	
			[mm]	[mm]	[mm]	[mm]	[mm]	[mm]	[mm]	[mm]	[mm]	[mm]	[mm]
					Min.	Max.		Min.	Max.	Min.	Max.	Min.	Max.
J 0420	A	A	56,0	30,0	8,0	19,0	36,0	8,0	25,0	-	50,0	-	24,0
J 0620	A	A	85,0	40,0	10,0	26,0	55,0	12,0	38,0	-	60,0	-	28,0
J 0830	A	A	100,0	45,0	12,0	30,0	65,0	15,0	45,0	-	64,0	-	30,0
J 1030	A	A	122,0	60,0	12,0	38,0	80,0	18,0	55,0	-	88,0	-	42,0
J 1040	A	A	122,0	60,0	12,0	38,0	80,0	18,0	55,0	-	88,0	-	42,0
J 1230	A	A	150,0	70,0	15,0	48,0	100,0	20,0	70,0	-	106,0	-	50,0
J 1240	A	A	150,0	70,0	15,0	48,0	100,0	20,0	70,0	-	106,0	-	50,0
J 1430	A	A	170,0	85,0	15,0	55,0	115,0	20,0	85,0	-	116,0	-	55,0
J 1440	A	A	170,0	85,0	15,0	55,0	115,0	20,0	85,0	-	116,0	-	55,0
J 1630	A	A	200,0	100,0	20,0	65,0	140,0	25,0	100,0	-	140,0	-	66,0
J 1640	A	A	200,0	100,0	20,0	65,0	140,0	25,0	100,0	-	140,0	-	66,0
J 1740	A	A	205,0	100,0	20,0	65,0	140,0	25,0	100,0	-	136,0	-	66,0
J 2130	A	A	260,0	125,0	30,0	85,0	160,0	30,0	110,0	-	168,0	-	80,0
J 2140	A	A	260,0	125,0	30,0	85,0	160,0	30,0	110,0	-	168,0	-	80,0
J 2840	B	B	340,0	160,0	40,0	115,0	195,0	40,0	130,0	-	208,0	-	100,0
J 3040	B	B	372,0	170,0	50,0	120,0	200,0	50,0	140,0	219,5	259,5	105,0	125,0

Abmessungen Dimension		Massenträgheitsmomente Mass moments of inertia		Masse Mass		Schwerpunktsabstand Distance to center of gravity		Anmerkungen Notes
<b>L<sub>2</sub></b>		<b>J<sub>1</sub></b>	<b>J<sub>2</sub></b>	<b>m<sub>1</sub></b>	<b>m<sub>2</sub></b>	<b>S<sub>1</sub></b>	<b>S<sub>2</sub></b>	
[mm] Min.	[mm] Max.	[kgm <sup>2</sup> 10 <sup>-3</sup> ]	[kgm <sup>2</sup> 10 <sup>-3</sup> ]	[kg]	[kg]	[mm]	[mm]	
-	24,0	0,090	0,040	0,300	0,180	16,7	12,3	
-	28,0	0,590	0,300	0,840	0,510	19,9	15,8	
-	30,0	1,110	0,290	1,190	0,510	20,7	15,8	
-	42,0	3,170	0,940	2,390	1,160	27,9	22,4	
-	42,0	3,280	1,040	2,430	1,210	28,4	22,6	
-	50,0	9,130	2,410	4,430	1,970	33,2	26,6	
-	50,0	9,410	2,740	4,500	2,070	33,7	26,9	
-	55,0	17,430	4,840	6,450	3,050	36,5	29,0	
-	55,0	17,980	5,450	6,570	3,190	37,1	29,3	
-	66,0	41,200	11,290	11,020	5,090	43,3	34,6	
-	66,0	42,520	12,480	11,200	5,280	44,1	34,9	
-	66,0	44,110	14,580	11,410	5,590	45,2	33,7	
-	80,0	122,670	37,570	19,890	9,950	56,2	42,0	
-	80,0	127,140	42,830	20,220	10,460	57,1	42,4	
-	100,0	371,120	206,060	37,260	25,410	71,3	54,3	
105,0	125,0	653,620	242,490	53,550	30,630	92,4	66,6	

Alle Massen, Schwerpunkte und Massenträgheitsmomente beziehen sich auf min. Nabenbohrung (Ø D3 min).

All masses, focal points and mass moments of inertia refer to min. hub bore (Ø D3 min).

### GEOMETRISCHE DATEN GEOMETRIC DATA



Baugruppe  
Dimension Group

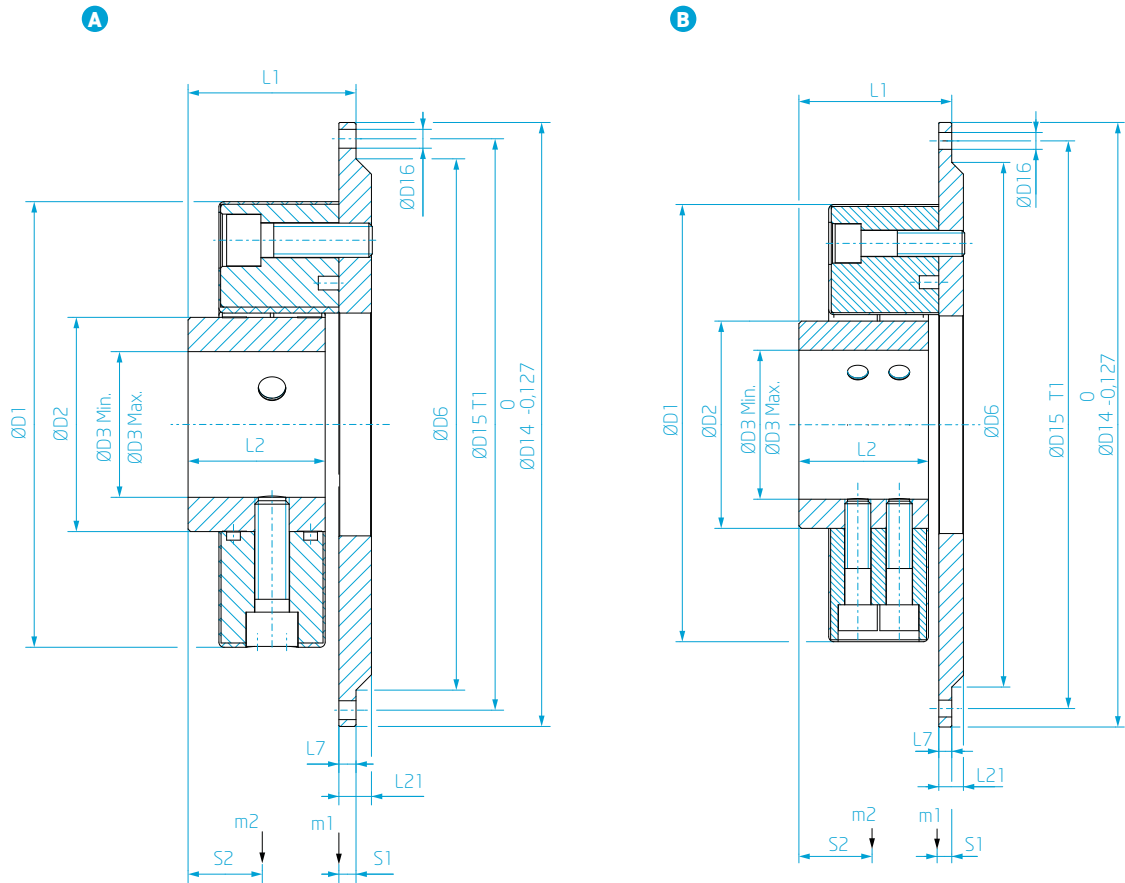
Abbildung  
Figure

Abmessungen  
Dimension

		A	$D_1$	$D_2$	$D_3$		$D_{11}$	$D_{12}$		$L_1$		$L_2$	
			[mm]	[mm]	[mm]	[mm]	[mm]	[mm]	[mm]	[mm]	[mm]	[mm]	[mm]
					Min.	Max.		Min.	Max.	Min.	Max.	Min.	Max.
J 0420	A	A	56,0	30,0	8,0	19,0	36,0	8,0	25,0	-	50,0	-	24,0
J 0620	A	A	85,0	40,0	10,0	26,0	55,0	12,0	38,0	-	60,0	-	28,0
J 0830	A	A	100,0	45,0	12,0	30,0	65,0	15,0	45,0	-	64,0	-	30,0
J 1030	A	A	122,0	60,0	12,0	38,0	80,0	18,0	55,0	-	88,0	-	42,0
J 1040	A	A	122,0	60,0	12,0	38,0	80,0	18,0	55,0	-	88,0	-	42,0
J 1230	A	A	150,0	70,0	15,0	48,0	100,0	20,0	70,0	-	106,0	-	50,0
J 1240	A	A	150,0	70,0	15,0	48,0	100,0	20,0	70,0	-	106,0	-	50,0
J 1430	A	A	170,0	85,0	15,0	55,0	115,0	20,0	85,0	-	116,0	-	55,0
J 1440	A	A	170,0	85,0	15,0	55,0	115,0	20,0	85,0	-	116,0	-	55,0
J 1630	A	A	200,0	100,0	20,0	65,0	140,0	25,0	100,0	-	140,0	-	66,0
J 1640	A	A	200,0	100,0	20,0	65,0	140,0	25,0	100,0	-	140,0	-	66,0
J 1740	A	A	205,0	100,0	20,0	65,0	140,0	25,0	100,0	-	136,0	-	66,0
J 2130	A	A	260,0	125,0	30,0	85,0	160,0	30,0	110,0	-	168,0	-	80,0
J 2140	A	A	260,0	125,0	30,0	85,0	160,0	30,0	110,0	-	168,0	-	80,0
J 2840	B	B	340,0	160,0	40,0	115,0	195,0	40,0	130,0	-	208,0	-	100,0
J 3040	B	B	372,0	170,0	50,0	120,0	200,0	50,0	140,0	219,5	259,5	105,0	125,0

Abmessungen Dimension		Massenträgheitsmomente Mass moments of inertia		Masse Mass		Schwerpunktsabstand Distance to center of gravity		Anmerkungen Notes
<b>L<sub>2</sub></b>		<b>J<sub>1</sub></b>	<b>J<sub>2</sub></b>	<b>m<sub>1</sub></b>	<b>m<sub>2</sub></b>	<b>S<sub>1</sub></b>	<b>S<sub>2</sub></b>	
[mm] Min.	[mm] Max.	[kgm <sup>2</sup> 10 <sup>-3</sup> ]	[kgm <sup>2</sup> 10 <sup>-3</sup> ]	[kg]	[kg]	[mm]	[mm]	
-	24,0	0,090	0,040	0,310	0,180	17,1	12,3	Alle Massen, Schwerpunkte und Massenträgheitsmomente beziehen sich auf min. Nabenbohrung (∅ D3 min).  All masses, focal points and mass moments of inertia refer to min. hub bore (∅ D3 min).
-	28,0	0,590	0,300	0,850	0,510	20,1	15,8	
-	30,0	1,170	0,290	1,230	0,510	21,3	15,8	
-	42,0	3,300	0,940	2,440	1,160	28,5	22,4	
-	42,0	3,450	1,040	2,500	1,210	29,1	22,6	
-	50,0	9,520	2,410	5,520	1,970	34,0	26,6	
-	50,0	9,930	2,740	4,630	2,070	34,8	26,9	
-	55,0	18,100	4,850	6,580	3,100	37,2	29,0	
-	55,0	18,840	5,450	6,740	3,190	38,1	29,3	
-	66,0	42,750	11,280	11,240	5,090	44,3	34,6	
-	66,0	44,570	12,480	15,000	5,280	45,3	34,9	
-	66,0	46,140	14,580	11,700	5,590	46,4	33,7	
-	80,0	127,480	37,570	20,300	9,950	57,2	42,0	
-	80,0	133,550	42,830	20,770	10,460	58,4	42,4	
-	100,0	385,030	206,060	37,970	25,410	72,5	54,3	
105,0	125,0	709,690	242,490	56,010	30,630	96,1	66,6	

### GEOMETRISCHE DATEN GEOMETRIC DATA



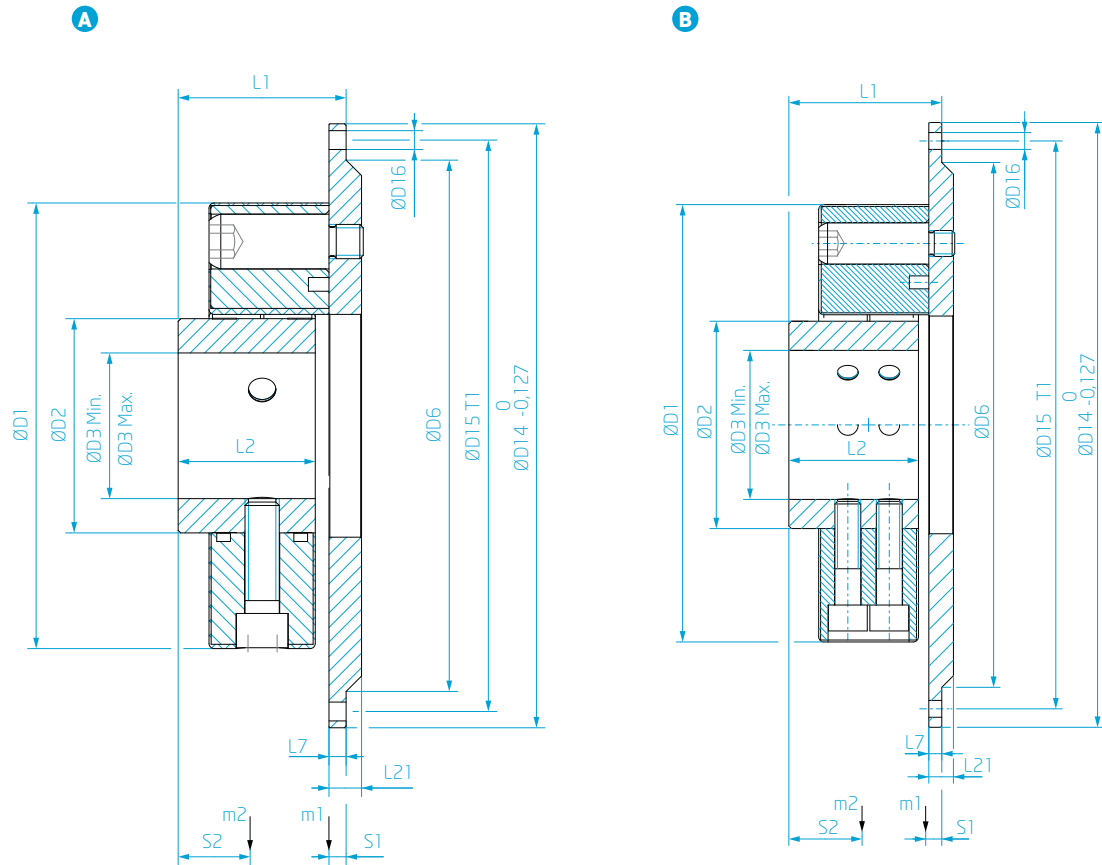
Baugruppe Dimension Group	Schwungrad Flywheel	Abbildung Figure	Abmessungen Dimension										
			$D_1$	$D_2$	$D_3$		$D_6$	$D_{14}$	$D_{15}$	$T_1$	$D_{16}$	$L_1$	
	SAEJ620		[mm]	[mm]	[mm] Min.	[mm] Max.	[mm]	[mm]	[mm]	[-] Teilung/holes	[mm]	[mm] Min.	[mm] Max.
J 1030	6½	A	122,0	60,0	12,0	38,0	180,0	215,9	200,0	6	9,0	-	52,0
J 1030	7½	A	122,0	60,0	12,0	38,0	200,0	241,3	222,3	8	9,0	-	52,0
J 1230	6½	A	150,0	70,0	15,0	48,0	180,0	215,9	200,0	6	9,0	-	62,0
J 1230	7½	A	150,0	70,0	15,0	48,0	200,0	241,3	222,3	8	9,0	-	62,0
J 1230	8	A	150,0	70,0	15,0	48,0	220,0	263,5	244,5	6	11,0	-	62,0
J 1430	8	A	170,0	85,0	15,0	55,0	220,0	263,5	244,5	6	11,0	-	67,0
J 1430	10	A	170,0	85,0	15,0	55,0	270,0	314,3	295,3	8	11,0	-	71,0
J 1630	10	A	200,0	100,0	20,0	65,0	270,0	314,3	295,3	8	11,0	-	84,0
J 1630	11½	A	200,0	100,0	20,0	65,0	310,0	352,4	333,4	8	11,0	-	84,0
J 1640	10	A	200,0	100,0	20,0	65,0	270,0	314,3	295,3	8	11,0	-	84,0
J 1640	11½	A	200,0	100,0	20,0	65,0	310,0	352,4	333,4	8	11,0	-	84,0
J 2130	11½	A	260,0	125,0	30,0	85,0	310,0	352,4	333,4	8	11,0	-	98,0
J 2130	14	A	260,0	125,0	30,0	85,0	405,0	466,7	438,2	8	13,0	-	98,0
J 2140	11½	A	260,0	125,0	30,0	85,0	310,0	352,4	333,4	8	11,0	-	98,0
J 2140	14	A	260,0	125,0	30,0	85,0	405,0	466,7	438,2	8	13,0	-	98,0
J 2840	11½	B	340,0	160,0	40,0	115,0	310,0	352,4	333,4	8	11,0	-	118,0
J 2840	14	B	340,0	160,0	40,0	115,0	405,0	466,7	438,2	8	13,0	-	118,0
J 3040	14	B	372,0	170,0	50,0	120,0	405,0	466,7	438,2	8	13,0	124,5	144,5

Abmessungen Dimension		Massenträgheitsmomente Mass moments of inertia				Masse Mass		Schwerpunktsabstand Distance to center of gravity		Anmerkungen Notes
<b>L<sub>2</sub></b>		<b>L<sub>7</sub></b>	<b>L<sub>21</sub></b>	<b>J<sub>1</sub></b>	<b>J<sub>2</sub></b>	<b>m<sub>1</sub></b>	<b>m<sub>2</sub></b>	<b>S<sub>1</sub></b>	<b>S<sub>2</sub></b>	
[mm] Min.	[mm] Max.	[mm]	[mm]	[kgm <sup>2</sup> 10 <sup>-3</sup> ]	[kgm <sup>2</sup> 10 <sup>-3</sup> ]	[kg]	[kg]	[mm]	[mm]	
-	42,0	6,0	10,0	13,210	0,940	2,460	1,160	3,5	22,4	
-	42,0	6,0	10,0	20,300	0,940	3,070	1,160	3,1	22,4	
-	50,0	6,0	12,0	15,240	2,410	2,800	1,970	4,5	26,6	
-	50,0	6,0	12,0	22,900	2,410	3,490	1,970	3,7	26,6	
-	50,0	6,0	12,0	32,660	2,410	4,210	1,970	3,2	26,6	
-	55,0	6,0	14,0	36,380	4,850	4,650	3,050	3,5	29,0	
-	55,0	10,0	14,0	91,020	4,850	7,610	3,050	5,7	29,0	
-	66,0	10,0	16,0	101,180	11,300	8,500	5,090	7,0	34,6	
-	66,0	10,0	16,0	161,420	11,300	10,900	5,090	5,9	34,6	
-	66,0	10,0	16,0	102,510	12,480	8,680	5,280	7,6	34,9	
-	66,0	10,0	16,0	162,750	12,480	11,090	5,280	6,4	34,9	
-	80,0	10,0	19,0	194,200	37,570	12,900	9,950	9,0	42,0	
-	80,0	10,0	19,0	551,820	37,570	22,320	9,950	5,8	42,0	
-	80,0	10,0	19,0	198,670	42,830	13,230	10,460	9,8	42,4	
-	80,0	10,0	19,0	565,640	42,830	23,450	10,460	7,4	42,4	
-	100,0	10,0	19,0	313,890	206,060	16,620	25,410	24,9	54,3	
-	100,0	10,0	19,0	592,640	206,060	22,860	25,410	11,5	54,3	
105,0	125,0	10,0	25,0	768,190	242,490	29,750	30,630	14,2	66,6	

Alle Massen, Schwerpunkte und Massenträgheitsmomente beziehen sich auf min. Nabenbohrung (Ø D3 min).

All masses, focal points and mass moments of inertia refer to min. hub bore (Ø D3 min).

### GEOMETRISCHE DATEN GEOMETRIC DATA



Baugruppe Dimension Group	Schwungrad Flywheel	Abbildung Figure	Abmessungen Dimension										
			$D_1$	$D_2$	$D_3$		$D_6$	$D_{14}$	$D_{15}$	$T_1$	$D_{16}$	$L_1$	
	SAEJ620		[mm]	[mm]	[mm] Min.	[mm] Max.	[mm]	[mm]	[mm]	[mm]	[mm]	[mm] Min.	[mm] Max.
	[°]									Teilung / holes			
J 1030	6½	A	122,0	60,0	12,0	38,0	180,0	215,9	200,0	6	9,0	-	52,0
J 1030	7½	A	122,0	60,0	12,0	38,0	200,0	241,3	222,3	8	9,0	-	52,0
J 1230	6½	A	150,0	70,0	15,0	48,0	180,0	215,9	200,0	6	9,0	-	62,0
J 1230	7½	A	150,0	70,0	15,0	48,0	200,0	241,3	222,3	8	9,0	-	62,0
J 1230	8	A	150,0	70,0	15,0	48,0	220,0	263,5	244,5	6	11,0	-	62,0
J 1430	8	A	170,0	85,0	15,0	55,0	220,0	263,5	244,5	6	11,0	-	67,0
J 1430	10	A	170,0	85,0	15,0	55,0	270,0	314,3	295,3	8	11,0	-	71,0
J 1630	10	A	200,0	100,0	20,0	65,0	270,0	314,3	295,3	8	11,0	-	84,0
J 1630	11½	A	200,0	100,0	20,0	65,0	310,0	352,4	333,4	8	11,0	-	84,0
J 1640	10	A	200,0	100,0	20,0	65,0	270,0	314,3	295,3	8	11,0	-	84,0
J 1640	11½	A	200,0	100,0	20,0	65,0	310,0	352,4	333,4	8	11,0	-	84,0
J 2130	11½	A	260,0	125,0	30,0	85,0	310,0	352,4	333,4	8	11,0	-	98,0
J 2130	14	A	260,0	125,0	30,0	85,0	405,0	466,7	438,2	8	13,0	-	98,0
J 2140	11½	A	260,0	125,0	30,0	85,0	310,0	352,4	333,4	8	11,0	-	98,0
J 2140	14	A	260,0	125,0	30,0	85,0	405,0	466,7	438,2	8	13,0	-	98,0
J 2840	11½	B	340,0	160,0	40,0	115,0	310,0	352,4	333,4	8	11,0	-	129,0
J 2840	14	B	340,0	160,0	40,0	115,0	405,0	466,7	438,2	8	13,0	-	118,0
J 3040	14	B	372,0	170,0	50,0	120,0	405,0	466,7	438,2	8	13,0	124,5	144,5

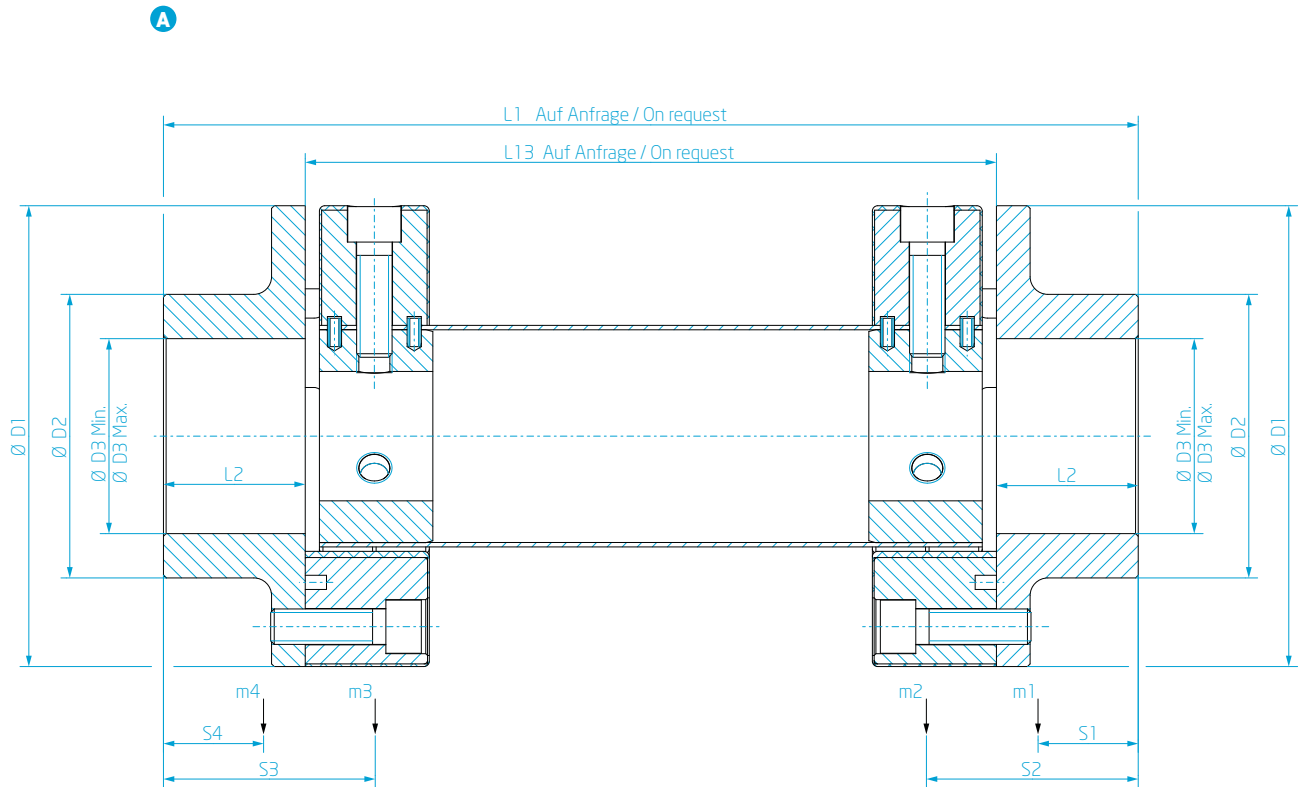


Abmessungen Dimension		Massenträgheitsmomente Mass moments of inertia				Masse Mass		Schwerpunktsabstand Distance to center of gravity		Anmerkungen Notes
<b>L<sub>2</sub></b>		<b>L<sub>7</sub></b>	<b>L<sub>21</sub></b>	<b>J<sub>1</sub></b>	<b>J<sub>2</sub></b>	<b>m<sub>1</sub></b>	<b>m<sub>2</sub></b>	<b>S<sub>1</sub></b>	<b>S<sub>2</sub></b>	
[mm] Min.	[mm] Max.	[mm]	[mm]	[kgm <sup>2</sup> 10 <sup>-3</sup> ]	[kgm <sup>2</sup> 10 <sup>-3</sup> ]	[kg]	[kg]	[mm]	[mm]	
-	42,0	6,0	10,0	13,340	0,940	2,510	1,160	3,8	22,4	
-	42,0	6,0	10,0	20,430	0,940	3,120	1,160	3,3	22,4	
-	50,0	6,0	12,0	15,630	2,410	2,900	1,970	5,3	26,6	
-	50,0	6,0	12,0	23,290	2,410	3,590	1,970	4,4	26,6	
-	50,0	6,0	12,0	33,050	2,410	4,310	1,970	3,7	26,6	
-	55,0	6,0	14,0	37,030	4,850	4,780	3,050	4,2	29,0	
-	55,0	10,0	14,0	91,850	4,850	7,800	3,050	6,1	29,0	
-	66,0	10,0	16,0	102,710	11,300	8,720	5,090	7,6	34,6	
-	66,0	10,0	16,0	162,960	11,300	11,120	5,090	6,6	34,6	
-	66,0	10,0	16,0	104,550	12,480	8,980	5,280	8,6	34,9	
-	66,0	10,0	16,0	164,800	12,480	11,380	5,280	7,2	34,9	
-	80,0	10,0	19,0	199,010	37,570	13,310	9,950	10,0	42,0	
-	80,0	10,0	19,0	556,630	37,570	22,730	9,950	6,4	42,0	
-	80,0	10,0	19,0	205,080	42,830	13,780	10,460	11,0	42,4	
-	80,0	10,0	19,0	562,690	42,830	23,200	10,460	7,1	42,4	
-	100,0	10,0	21,0	327,810	206,060	17,320	25,410	26,3	54,3	
-	100,0	10,0	19,0	606,550	206,060	23,560	25,410	12,6	54,3	
105,0	125,0	10,0	25,0	824,270	242,490	32,200	30,630	14,2	66,6	

Alle Massen, Schwerpunkte und Massenträgheitsmomente beziehen sich auf min. Nabenbohrung (Ø D3 min).

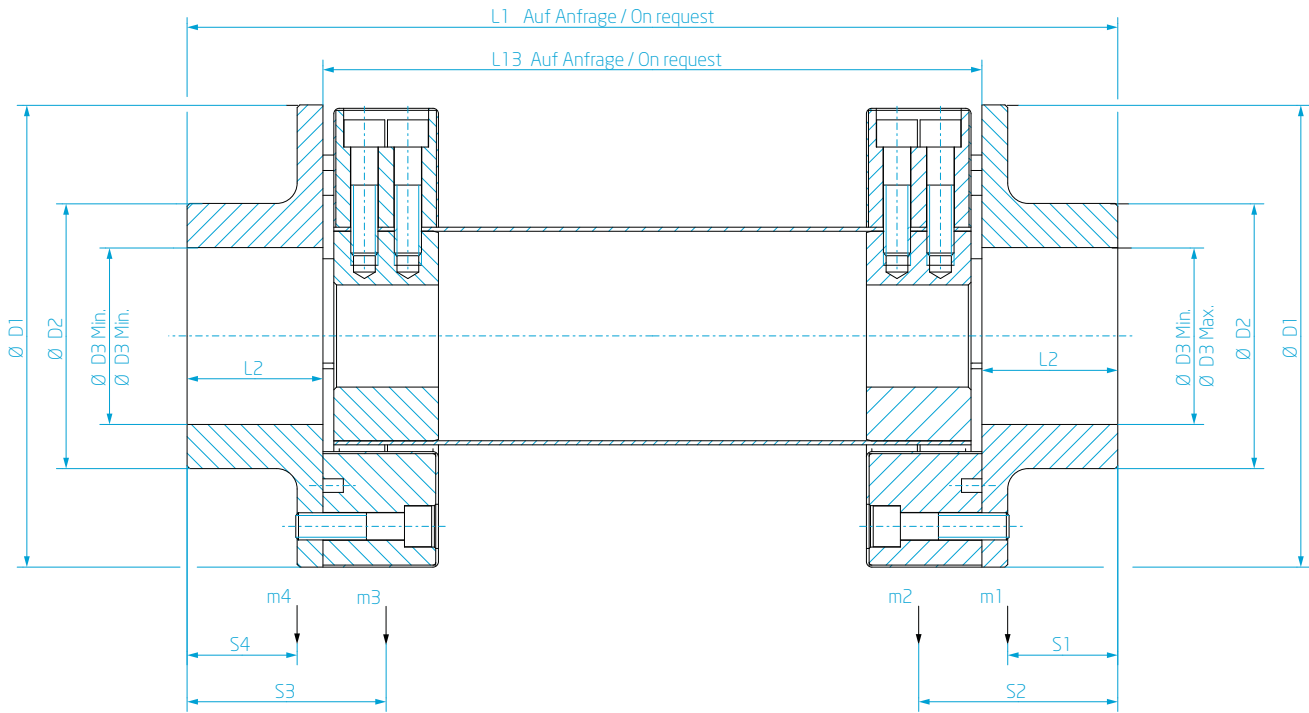
All masses, focal points and mass moments of inertia refer to min. hub bore (Ø D3 min).

### GEOMETRISCHE DATEN GEOMETRIC DATA



Baugruppe Dimension Group	Abbildung Figure	Abmessungen Dimension						Massenträgheitsmomente Mass moments of inertia			
		$D_1$ [mm]	$D_2$ [mm]	$D_3$ [mm] Min.	$D_3$ [mm] Max.	$L_2$ [mm] Min.	$L_2$ [mm] Max.	$J_1$ [kgm <sup>2</sup> 10 <sup>-3</sup> ]	$J_2$ [kgm <sup>2</sup> 10 <sup>-3</sup> ]	$J_3$ [kgm <sup>2</sup> 10 <sup>-3</sup> ]	$J_4$ [kgm <sup>2</sup> 10 <sup>-3</sup> ]
J 0420	A	56,0	36,0	8,0	25,0	-	24,0	0,100	-	-	0,100
J 0620	A	85,0	55,0	12,0	38,0	-	28,0	0,590	-	-	0,590
J 0830	A	100,0	65,0	15,0	45,0	-	30,0	1,110	-	-	1,110
J 1030	A	122,0	80,0	18,0	55,0	-	42,0	3,200	0,730	0,730	3,200
J 1040	A	122,0	80,0	18,0	55,0	-	42,0	3,300	0,830	0,830	3,300
J 1230	A	150,0	100,0	20,0	70,0	-	50,0	9,100	2,000	2,000	9,100
J 1240	A	150,0	100,0	20,0	70,0	-	50,0	9,410	2,300	2,300	9,410
J 1430	A	170,0	115,0	20,0	85,0	-	55,0	17,380	3,800	3,800	17,380
J 1440	A	170,0	115,0	20,0	85,0	-	55,0	17,950	4,400	4,400	17,950
J 1630	A	200,0	140,0	25,0	100,0	-	66,0	41,100	9,100	9,100	41,100
J 1640	A	200,0	140,0	25,0	100,0	-	66,0	42,300	10,400	10,400	42,300
J 1740	A	205,0	140,0	25,0	100,0	-	66,0	44,000	12,900	12,900	44,000
J 2130	A	260,0	160,0	30,0	110,0	-	80,0	122,000	31,600	31,600	122,000
J 2140	A	260,0	160,0	30,0	110,0	-	80,0	126,600	36,900	36,900	126,600
J 2840	B	340,0	195,0	40,0	130,0	-	100,0	371,000	187,400	187,400	371,000
J 3040	B	372,0	200,0	50,0	140,0	105,0	125,0	649,830	215,600	215,600	649,800

**B**



Masse  
Mass

Schwerpunktsabstand  
Distance to center of gravity

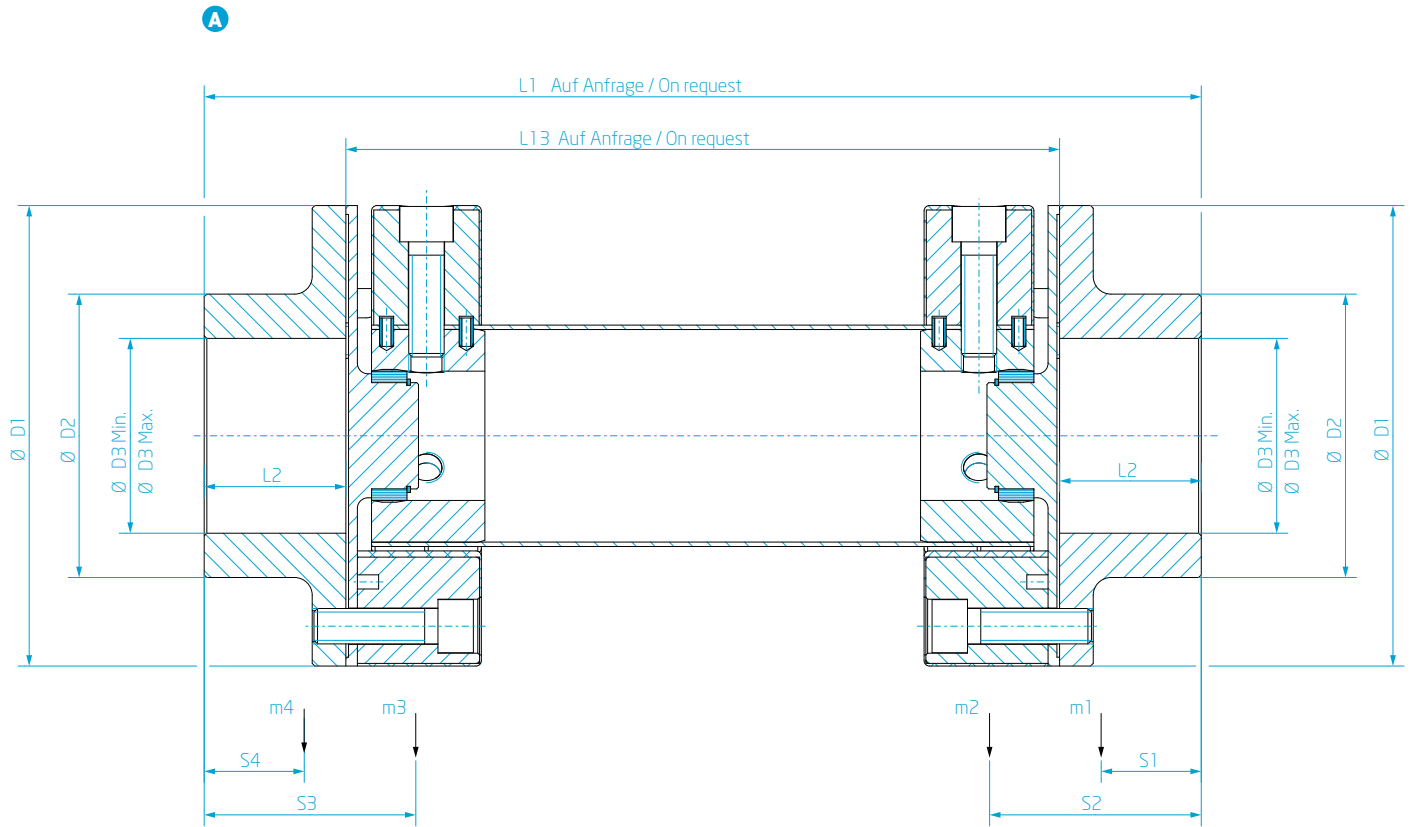
Anmerkungen  
Notes

$m_1$	$m_2$	$m_3$	$m_4$	$S_1$	$S_2$	$S_3$	$S_4$
[kg]	[kg]	[kg]	[kg]	[mm]	[mm]	[mm]	[mm]
0,300	-	-	0,300	16,7	-	-	16,7
0,840	-	-	0,840	19,9	-	-	19,9
1,190	-	-	1,190	20,7	-	-	20,7
2,300	0,600	0,600	2,300	28,2	60,6	60,6	28,2
2,300	0,640	0,640	2,300	28,7	60,5	60,5	28,7
4,300	1,200	1,200	4,300	33,5	74,9	74,9	33,5
4,370	1,300	1,300	4,370	34,1	74,8	74,8	34,1
6,290	1,600	1,600	6,290	36,7	81,6	81,6	36,7
6,400	1,700	1,700	6,400	37,4	81,5	81,5	37,4
10,700	2,900	2,900	10,700	43,6	99,3	99,3	43,6
10,900	3,100	3,100	10,900	44,3	99,3	99,3	44,3
11,100	3,700	3,700	11,100	45,6	100,5	100,5	45,6
19,400	5,900	5,900	19,400	56,5	119,6	119,6	56,5
19,700	6,400	6,400	19,700	57,4	120,0	120,0	57,4
36,200	18,300	18,300	36,200	71,9	146,0	146,0	71,9
51,400	21,000	21,000	51,400	93,2	181,9	181,9	93,2

Alle Massen, Schwerpunkte und Massenträgheitsmomente beziehen sich auf min. Nabenbohrung ( $\varnothing D3$  min) ohne Welle. Die Wellenlänge kann im Anwendungsfall variabel ausgelegt werden. Siehe ab Seite 30.

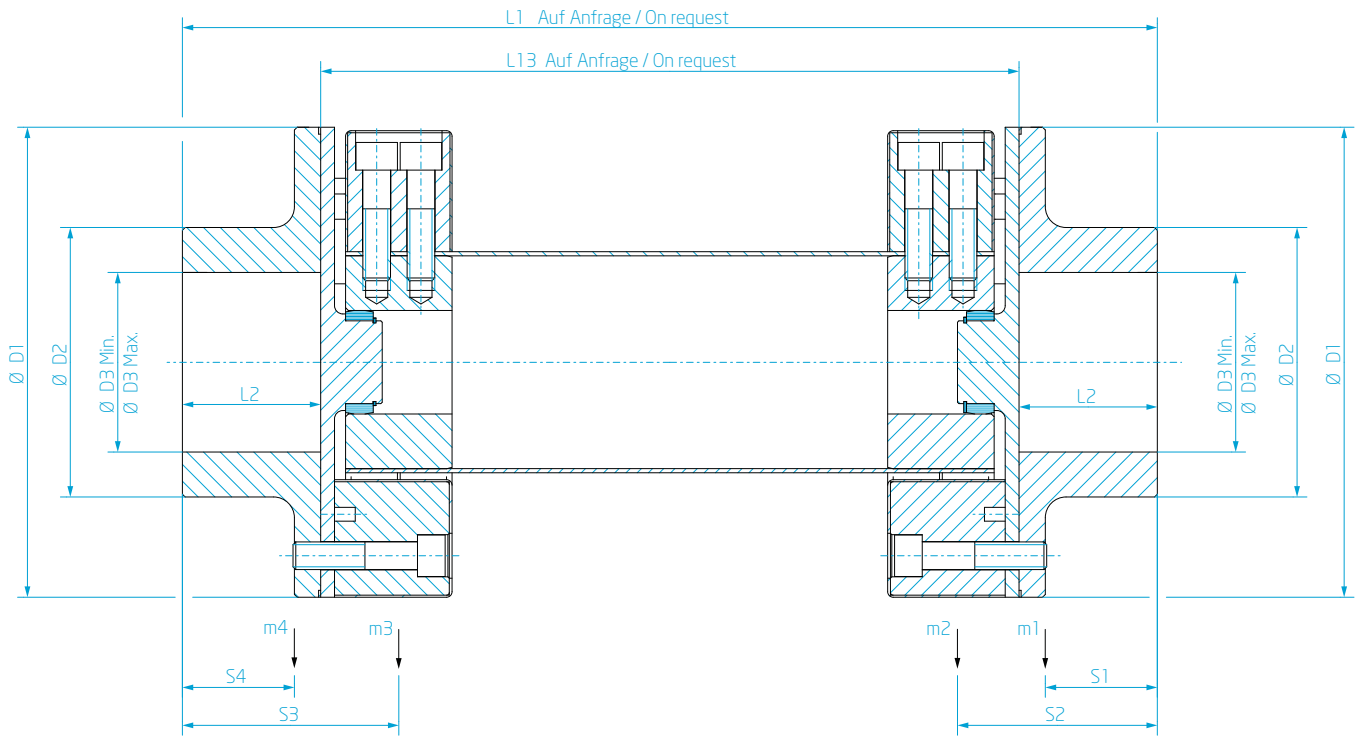
All masses, focal points and mass moments of inertia refer to min. hub bore ( $\varnothing D3$  min) without a shaft. The shaft length can be chosen individually. Please refer to page 30ff.

### GEOMETRISCHE DATEN GEOMETRIC DATA



Baugruppe Dimension Group	Abbildung Figure	Abmessungen Dimension						Massenträgheitsmomente Mass moments of inertia			
		D <sub>1</sub> [mm]	D <sub>2</sub> [mm]	D <sub>3</sub> [mm] Min. Max.		L <sub>2</sub> [mm] Min. Max.		J <sub>1</sub> [kgm <sup>2</sup> 10 <sup>-3</sup> ]	J <sub>2</sub> [kgm <sup>2</sup> 10 <sup>-3</sup> ]	J <sub>3</sub> [kgm <sup>2</sup> 10 <sup>-3</sup> ]	J <sub>4</sub> [kgm <sup>2</sup> 10 <sup>-3</sup> ]
J 0420	A	56,0	36,0	8,0	25,0	-	24,0	-	-	-	-
J 0620	A	85,0	55,0	12,0	38,0	-	28,0	-	-	-	-
J 0830	A	100,0	65,0	15,0	45,0	-	30,0	-	-	-	-
J 1030	A	122,0	80,0	18,0	55,0	-	42,0	3,900	0,720	0,720	3,900
J 1040	A	122,0	80,0	18,0	55,0	-	42,0	4,100	0,820	0,820	4,100
J 1230	A	150,0	100,0	20,0	70,0	-	50,0	11,000	2,000	2,000	11,000
J 1240	A	150,0	100,0	20,0	70,0	-	50,0	11,310	2,300	2,300	11,310
J 1430	A	170,0	115,0	20,0	85,0	-	55,0	20,610	3,800	3,800	20,610
J 1440	A	170,0	115,0	20,0	85,0	-	55,0	21,190	4,300	4,300	21,190
J 1630	A	200,0	140,0	25,0	100,0	-	66,0	47,300	9,000	9,000	47,300
J 1640	A	200,0	140,0	25,0	100,0	-	66,0	48,700	10,300	10,300	48,700
J 1740	A	205,0	140,0	25,0	100,0	-	66,0	50,300	12,900	12,900	50,300
J 2130	A	260,0	160,0	30,0	110,0	-	80,0	140,000	31,300	31,300	140,000
J 2140	A	260,0	160,0	30,0	110,0	-	80,0	144,000	36,600	36,600	144,000
J 2840	B	340,0	195,0	40,0	130,0	-	100,0	473,000	187,000	187,000	473,000
J 3040	B	372,0	200,0	50,0	140,0	105,0	125,0	760,580	216,260	216,300	760,600

**B**



Masse Mass		Schwerpunktsabstand Distance to center of gravity				Anmerkungen Notes			
$m_1$	$m_2$	$m_3$	$m_4$	$S_1$	$S_2$	$S_3$	$S_4$		
[kg]	[kg]	[kg]	[kg]	[mm]	[mm]	[mm]	[mm]		
-	-	-	-	-	-	-	-		
-	-	-	-	-	-	-	-		
-	-	-	-	-	-	-	-		
2,800	0,570	0,570	2,800	32,2	65,5	65,5	32,2		
2,900	0,620	0,620	2,900	32,6	65,5	65,5	32,6		
5,200	1,100	1,100	5,200	37,6	79,8	79,8	37,6		
5,230	1,200	1,200	5,230	38,1	79,8	79,8	38,1		
7,500	1,500	1,500	7,500	41,1	86,5	86,5	41,1		
7,620	1,700	1,700	7,620	41,7	86,5	86,5	41,7		
12,400	2,800	2,800	12,400	48,2	104,2	104,2	48,2		
12,600	3,000	3,000	12,600	49,0	104,2	104,2	49,0		
12,800	3,700	3,700	12,800	50,0	105,4	105,4	50,0		
22,300	5,700	5,700	22,300	61,1	124,5	124,5	61,1		
22,600	6,200	6,200	22,600	62,0	125,0	125,0	62,0		
44,200	14,200	14,200	44,200	79,3	156,0	156,0	79,3		
58,810	21,110	21,110	58,810	99,0	189,6	189,6	99,0		

Alle Massen, Schwerpunkte und Massenträgheitsmomente beziehen sich auf min. Nabenbohrung ( $\varnothing D3$  min) ohne Welle. Die Wellenlänge kann im Anwendungsfall variabel ausgelegt werden. Siehe ab Seite 30.

All masses, focal points and mass moments of inertia refer to min. hub bore ( $\varnothing D3$  min) without a shaft. The shaft length can be chosen individually. Please refer to page 30ff.

### AUSLEGUNG DER BAUREIHE 1740

Die Gelenkwelleausführung gemäß Baureihe 1740 ist geeignet für kleine und mittlere Baulängen bei einer maximalen Drehzahl von  $n = 1.800 \text{ min}^{-1}$ . Die maximal zulässige Länge des Mittelteils ist abhängig von der Drehzahl und der Baugröße der Kupplung. Eine entsprechende Kupplungsauswahl nehmen Sie bitte anhand des Diagramms (Seite 31) vor.

Hinsichtlich der technischen Daten ergeben sich für die hier vorliegende Reihenschaltung zweier MEGIFLEX B-Elemente folgende Veränderungen:

- ➡ der Wert  $C_{T_{dyn}}$  wird halbiert
- ➡ die axiale Steifigkeit  $C_{axial}$  wird halbiert

### AUSLEGUNG DER BAUREIHE 1750, GELENKWELLENAUSFÜHRUNG MIT INNENLAGERUNG

Oberhalb einer Drehzahl von  $n = 1.800 \text{ min}^{-1}$  muß die MEGIFLEX B-Gelenkwelle innen gelagert werden.

Für eine sichere Auslegung im konkreten Einsatzfall bitten wir um Rücksprache mit ihrer lokalen VULKAN Vertretung.

### SELECTION OF SERIES 1740

The Cardan shaft design according to series 1740 is suitable for small and medium overall lengths at a max. speed of  $n = 1,800 \text{ rpm}$ . The max. permissible length of the centre section piece depends on the speed and the size of the coupling, a corresponding coupling selection can be made, using the mentioned diagram (Page 31).

Regarding the technical data, following changes result from the present series connection of two MEGIFLEX B elements:

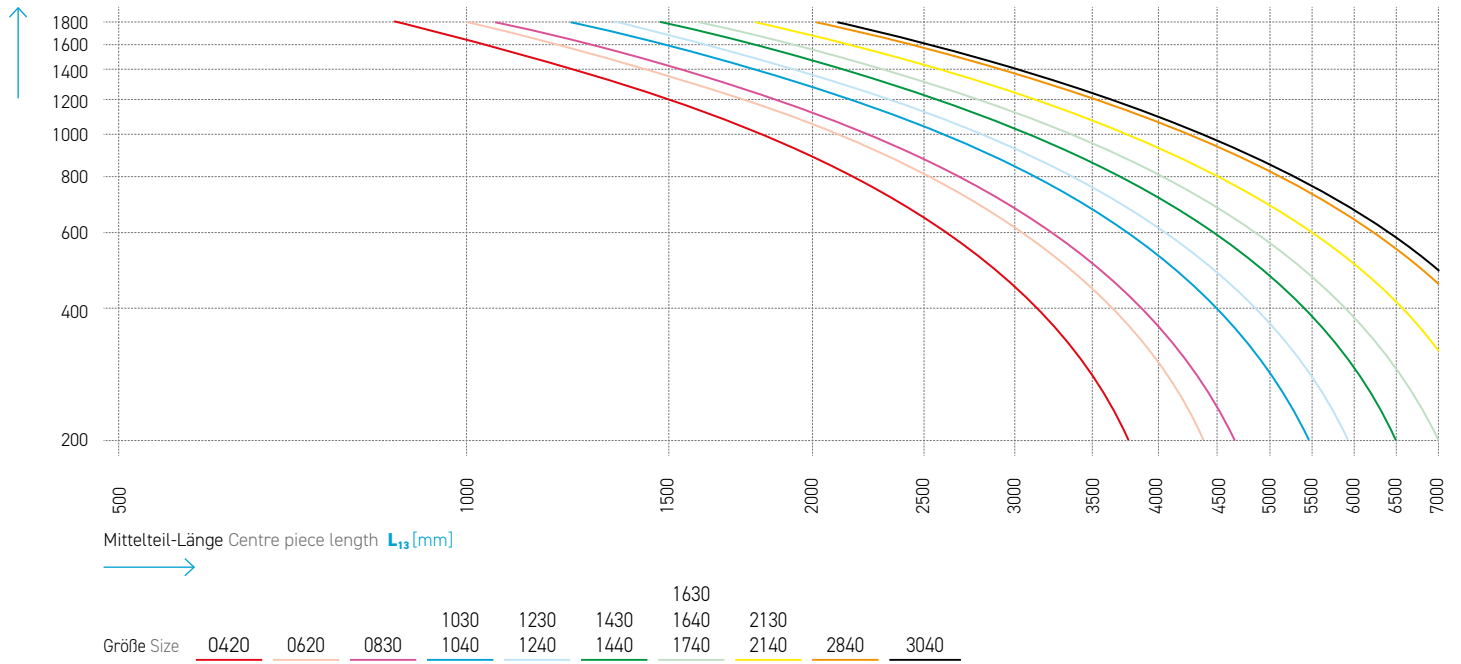
- ➡ the value  $C_{T_{dyn}}$  will be halved
- ➡ the axial stiffness  $C_{axial}$  will be halved

### SELECTION OF SERIES 1750, CARDAN SHAFT DESIGN WITH INTERNAL BEARING

At speeds above  $n = 1,800 \text{ rpm}$  the MEGIFLEX B Cardan shaft has to be internally supported.

For a safe selection in a defined installation please contact VULKAN.

Drehzahl Rotational Speed  $n$  [1/min]



# MEGIFLEX B

## ERLÄUTERUNGEN DES PRODUKTCODES EXPLANATIONS OF THE PRODUCT CODE

Alle VULKAN Produkte sind mit einem Produktcode gekennzeichnet. Dieser Code setzt sich aus verschiedenen Parameter-Angaben zusammen und ermöglicht es, unsere Produkte eindeutig zu identifizieren.

All VULKAN products are identified by a product code. This code consists of several parameters and it enables the clear identification of all products.

### PRODUKTCODE BEISPIEL MEGIFLEX B

Hier haben wir den Code am Beispiel einer MEGIFLEX B (J 1031), Größe 10, 3 radiale Verschraubungen, Elementsteifigkeit 1, Baureihe 1720, nicht SAE dargestellt.

LEISTUNGSDATEN PERFORMANCE DATA			
Kupplungstyp Type of Coupling		$T_{KN}$	$T_{Kmax1}$
		[Nm]	[Nm]
Größe Size	Baugruppe Dimension Group	Nenn Drehmoment Nominal Torque	Max. Drehmoment Max. Torque
1031	1030	80,00	160,00

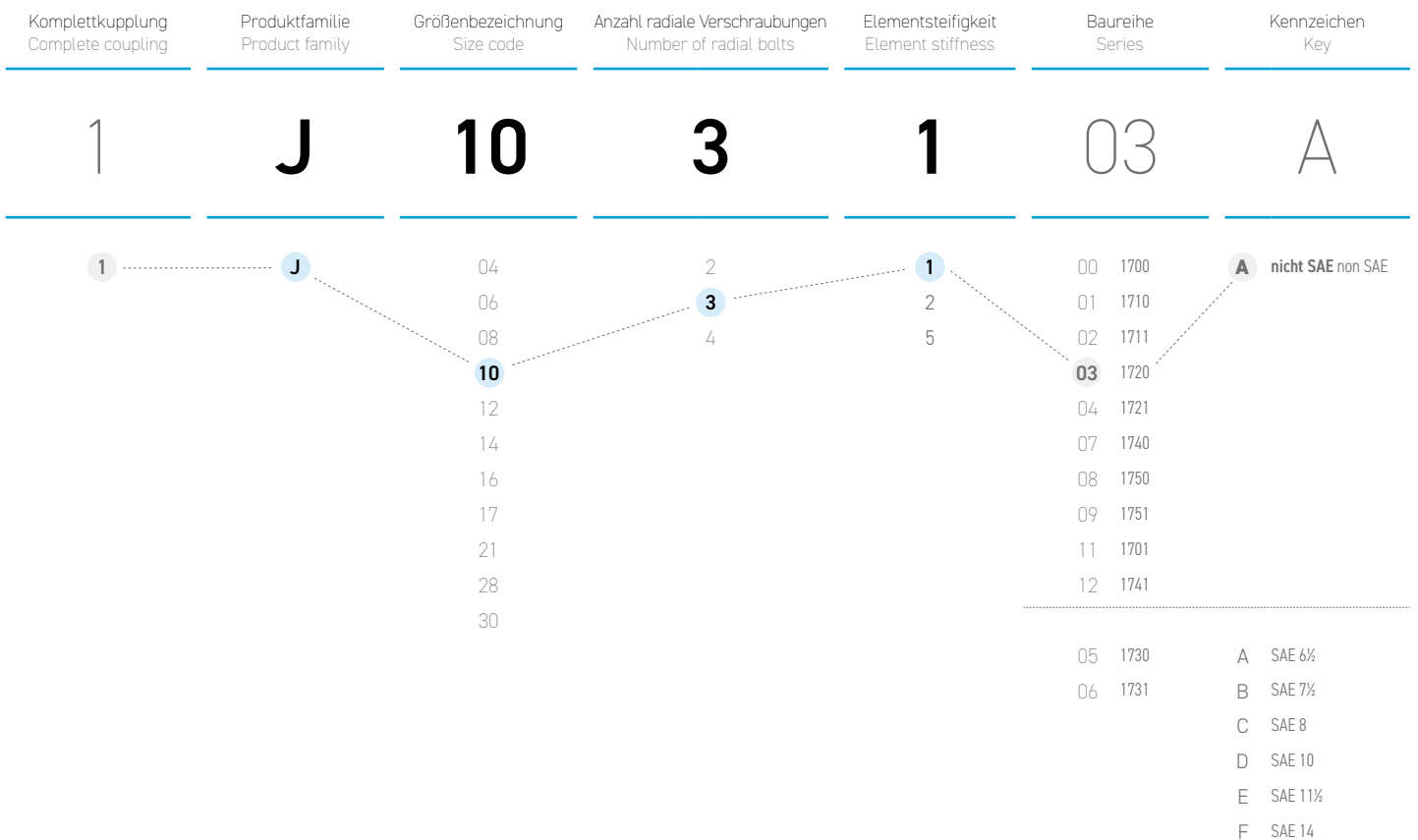
Auszug aus den Leistungsdaten.

Für vollständige Daten siehe ab Seite 08.

Excerpt from performance data. Complete data see page 08 ff.

### PRODUCT CODE EXAMPLE MEGIFLEX B

We have decoded here the product code of a MEGIFLEX B (J 1031), Size 10, 3 radial bolts, Element stiffness 1, Series 1720, non SAE.





**NOTIZEN NOTICE**

The image shows a technical drawing grid. The grid is composed of small squares, each divided into four triangles by a diagonal line from the top-left to the bottom-right. A central rectangular area is defined by four horizontal lines, leaving a blank space for notes. On the right side of the grid, there is a vertical scale with numerical markings from 0 to 220 in increments of 10. The scale is positioned to the right of the grid lines.

---

## GÜLTIGKEITSKLAUSEL

Die enthaltenen technischen Daten sind nur gültig bei Einsatz in definierten Anwendungsgebieten. Diese umfassen:

- Haupt- und Nebenantriebe auf Schiffen
- Generatorsätze auf Schiffen
- Antriebe für stationäre Energieerzeugung mit Diesel- oder Gasmotoren

Abweichende Anwendungen bedürfen einer individuellen Betrachtung.  
Bitte kontaktieren Sie hierzu ihren lokalen VULKAN Vertreter.

Die vorliegende Broschüre ersetzt alle vorherigen Ausgaben, ältere Drucke verlieren ihre Gültigkeit. VULKAN ist berechtigt, aufgrund neuerer Entwicklungen die in dieser Broschüre enthaltenen Daten entsprechend anzupassen und zu verändern. Die neuen Daten gelten nur für nach der Änderung bestellte Kupplungen. Es liegt im Verantwortungsbereich des Anwenders dafür zu sorgen, dass ausschließlich die aktuelle Katalogversion verwendet wird. Der jeweils aktuelle Stand ist auf der Webseite von VULKAN unter [www.vulkan.com](http://www.vulkan.com) jederzeit abrufbar.

Die Angaben in dieser Broschüre beziehen sich auf den technischen Standard gültig im Hause VULKAN und stehen unter den in den Erläuterungen definierten Bedingungen. Es liegt allein im Entscheidungs- und Verantwortungsrahmen des Systemverantwortlichen für die Antriebslinie, entsprechende Rückschlüsse auf das Systemverhalten zu ziehen.

VULKAN Drehschwingungsanalysen berücksichtigen in der Regel nur das rein mechanische Schwingungssystem. Als reiner Komponentenhersteller übernimmt VULKAN mit der Analyse des Drehschwingungssystems (stationär, transient) nicht die Systemverantwortung! Die Genauigkeit der Analyse hängt von der Genauigkeit der verwendeten bzw. der VULKAN zur Verfügung gestellten Daten ab.

Änderungen aufgrund des technischen Fortschritts sind vorbehalten.  
Bei Unklarheiten bzw. Rückfragen kontaktieren Sie bitte VULKAN.

Stand: 08/2022

Das Recht auf Vervielfältigung, Nachdruck und Übersetzungen behalten wir uns vor. Maß- und Konstruktionsänderungen vorbehalten.

## VALIDITY CLAUSE

The containing technical data is valid only for defined areas of applications. These includes:

- Main propulsion and auxiliary drives on ships
- Generator sets on ships
- Drives for stationary energy production with diesel or gas engines

For other than the named applications please contact your local VULKAN supplier for further consideration.

The present catalogue shall replace all previous editions, any previous printings shall no longer be valid. Based on new developments, VULKAN reserves the right to amend and change any details contained in this catalogue respectively. The new data shall only apply with respect to couplings that were ordered after said amendment or change. It shall be the responsibility of the user to ensure that only the latest catalogue issue will be used. The respective latest issue can be seen on the website of VULKAN on [www.vulkan.com](http://www.vulkan.com).

The data contained in this catalogue refer to the technical standard as presently used by VULKAN with defined conditions according to the explanations. It shall be the sole responsibility and decision of the system administrator for the drive line to draw conclusions about the system behaviour.

VULKAN torsional vibration analysis usually only consider the pure mechanical mass-elastic system. Being a component manufacturer exclusively, VULKAN assumes no system responsibility with the analysis of the torsional vibration system (stationary, transiently)! The accuracy of the analysis depends on the exactness of the used data and the data VULKAN is provided with, respectively.

Any changes due to the technological progress are reserved.  
For questions or queries please contact VULKAN.

Status: 08/2022

All duplication, reprinting and translation rights are reserved. We reserve the right to modify dimensions and constructions without prior notice.



**PUBLISHER:**

VULKAN

**CONCEPT AND DESIGN:**

Hackforth Holding GmbH & Co. KG  
VULKAN Marketing  
Heerstraße 66, 44653 Herne / Germany  
E-mail: [marketing@vulkan.com](mailto:marketing@vulkan.com)

**STATUS:** 08/2022

All duplication, reprinting and translation rights are reserved. Any changes due to the technological progress are reserved. For questions or queries please contact VULKAN.